

UNIVERSIDADE FEDERAL DO PIAUÍ
CENTRO DE CIÊNCIAS DA NATUREZA
PÓS-GRADUAÇÃO EM MATEMÁTICA
MESTRADO EM MATEMÁTICA

**A CURVATURA MÉDIA DE SUBVARIEDADES
CILINDRICAMENTE LIMITADAS**

FRANCIANE DE BRITO VIEIRA

Teresina - 2012

FRANCIANE DE BRITO VIEIRA

Dissertação de Mestrado:

**A CURVATURA MÉDIA DE SUBVARIÉDADES
CILINDRICAMENTE LIMITADAS**

Dissertação submetida à Coordenação do
Curso de Pós-Graduação em Matemática,
da Universidade Federal do Piauí, como
requisito parcial para obtenção do grau
de Mestre em Matemática.

Orientador:

Prof. Dr. BARNABÉ PESSOA LIMA

Co-Orientador:

Prof. Dr. PAULO ALEXANDRE
ARAÚJO SOUSA

Teresina - 2012

Vieira, Franciane de Brito.
A Curvatura Média de Subvariedades Cilindricamente Limitadas.

Franciane de Brito Vieira– Teresina: 2012.

Orientador: Prof. Dr. Barnabé Pessoa Lima.

Co-Orientador: Prof. Dr. Paulo Alexandre Araújo Sousa.

1. Geometria Diferencial

CDD 516.36

A minha família.

Agradecimentos

Agradeço a minha família que tiveram um papel importante para execução desta etapa, em especial aos meus pais: Zenilda e Arnaldo, por ter acreditado em meu sonho. Agradeço também aos meus irmãos: Maria de fátima e Fernando pela grande amizade e amor. Agradeço aos meus tios: Francisca e Chaguinha, que também são como pais para mim.

Agradecimento muito especial a todos meus amigos de Cocal dos Alves, em especial: Luzanira(tia Nira) e Dejnane, nunca vou esquecer das nossas brincadeiras no Colégio, das brigas e principalmente do nosso companheirismo. Não poderia deixar de agradecer as minhas eternas parceiras de estudos, festas e fofocas, que são elas: Sandra(Sandrinha Maravilha), Edna, Maria Siqueira, Francisca Moura, Cleidiane e Antonia Araujo. Muito obrigada meninas pelos mais diversos momentos que passamos juntas e também pelos amendoim do João Roseira.

Agradeço ao companheirismo dos meus amigos da graduação: Gideône, Alexson, Eder-son, Roberto, Cleiton. Gideône e Alexson serei sempre grata pela força e também pelos ensinamentos. Não posso deixar de agradecer meu salvador em física I e física II, Natanael muito obrigada. Adoro todos vocês meninos.

Agradeço a todos os meus amigos da residência Universitária da UFPI, em especial as minhas colegas de quarto: Jaqueline, Emiliana, Jusamara, Priscila. Vocês me ensinaram que amizade também é respeito e compreensão. Um agradecimento todo especial a minha grande amiga Elizabete cardoso, companheira no ensino médio, graduação e residência. Eu digo que sou uma pessoa sortuda por ter conhecido uma pessoal tão especial como você Elizabete.

Agradeço a todos os professores que contibuirão para minha formação: Aurilene, Amaral, Narjara, João Xavier, Benicio, Mário Gomes, Juscelino, Paulo Alexandre, Newton Santos, Sissy Souza, Paulo Sergio, Jurandir, Umberto, Liane, Aurineide, Vicente. Um agrade-

imento muito especial ao Professor Barnabé, meu pai acadêmico, amigo e um grande exemplo. Por mais que eu escrever, não será possível descrever a importância que você tem em minha vida.

Agradeço a todos os meus amigos do mestrado: Cledinaldo(O Naldo), Yuri Rafael, Edvalter, Edvaldo, Leandro, Kelson, Italo Dowel, Arimateia, Daniel, Bernado, Diego Prudêncio, Felipe, Israel, Jefferson, Mikael, Valdir, Emerson, Gilson, Vitaliano e Leonardo. Não poderia esquecer dos meus três grandes parceiros: Renata Batista (Renatinha), Alex Sandro (Milgram) e Valdinês (Doctor, aaaaaahhhhh). Vocês transformaram meus momentos de estudos mais prazerosos e engraçados.

Agradeço ao Marcos Vinicius pela a força, paciência, carinho e compreensão. Você me tornou um pessoa exponencialmente melhor. Agradeço também a Dona Fátima e Sr. Guimarães, Samara e Jonatas pela amizade e por todos os finais de semana maravilhosos que passei junto a vocês.

Enfim, quero agradecer a cada pessoa que direta ou indiretamente colaborou para que este trabalho fosse realizado. Sem dúvidas esta tarefa não teria sido realizada sem o auxílio da cada uma delas.

Agradeço (a CAPES, ao CNPq, a FAPEPI) pelo apoio financeiro.

“E ainda que tivesse o dom da profecia, e conhecesse todos os mistérios e toda a ciência, e ainda que tivesse toda a fé, de maneira tal que transportasse os montes, e não tivesse amor, nada seria”.

Coríntios 13:2.

Resumo

Nesta dissertação, são estudadas estimativas para a curvatura média de subvariedades completas M cilíndricamente limitadas. As principais ferramentas utilizadas neste trabalho são: Teorema de comparação de hessiano e Princípio do Máximo de Omori-Yau, versão provada por Pigola-Rigola-Setti [2]. O trabalho aqui desenvolvido baseia-se no artigo "*The mean curvature of cylindrically bounded*" de Alías, Bessa e Dajczer em 2009.

Abstract

In this dissertation, estimates are studied for mean curvature of complete cylindrically bounded submanifolds M^m , where $m \geq l + 1$. The main tools used in this work are: Hessian comparison theorem e Maximum Principle of Omori-Yau, version proved by Pigola-Rigola-Setti [2]. The work developed here baseia on article "*The mean curvature of cylindrically bounded*" Alías, Bessa and Dajczer in 2009.

Sumário

Resumo	v
Abstract	vi
1 Noções Preliminares	3
1.1 Geodésicas	3
1.2 Curvaturas e a Segunda Forma Fundamental	6
1.3 Campos de Jacobi e o <i>Cut Locus</i>	8
1.4 Gradiente, Hessiano e Laplaciano	9
1.5 Teoremas de Comparação de Hessiano e Laplaciano	15
2 Princípio do Máximo do Omori-Yau	24
2.1 Princípio do Máximo do Omori-Yau	25
2.2 Variedade Riemanniana Estocasticamente Completa	34
3 A Curvatura Média de Subvariedades Cilindricamente Limitadas	36
Referências Bibliográficas	44

Introdução

Em 1965 Calabi [5] apresentou duas conjecturas sobre hipersuperfície euclidiana mínima. A primeira conjectura é que qualquer hipersuperfície completa limitada em \mathbb{R}^n não é mínima. A segunda conjectura afirmou que qualquer hipersuperfície mínima completa não flat em \mathbb{R}^n tem projeções ilimitadas em todo subespaço $(n-2)$ -dimensional.

Ao longo das últimas décadas muitos trabalhos foram feitos sobre as conjecturas de Calabi. Dentre eles, os exemplos de Jorge-Xavier de 1980 e Nadirashvili de 1996 mostraram que ambas as conjecturas eram falsas para superfície imersas em \mathbb{R}^3 .

Jorge-Xavier [8] exibiram uma superfície mínima completa não-flat entre dois planos, obtendo então um contra exemplo para segunda conjectura de Calabi. Dezesseis anos depois Nadirashvili [10] na busca de contra-exemplos para a primeira conjectura de Calabi construiu uma superfície mínima completa dentro de uma bola em \mathbb{R}^3 .

Colding e Minicozzi [4] em 2005 mostraram que ambas as conjecturas são verdadeiras para superfície mergulhada. Especificamente, Colding e Minicozzi obteve:

Teorema 1. *Existe uma constante $C > 0$ tal que se $M \subset \mathbb{R}^3$ é disco mergulhado mínimo, $\mathcal{B}_{2R} = \mathcal{B}_{2R}(0)$ é a bola intrínseca em $M \setminus \partial M$ de raio $2R$ e se $\sup_{\mathcal{B}_{r_0}} |A|^2 > r_0^{-2}$ onde $R > r_0$, então para $x \in \mathcal{B}_R$*

$$C \text{dist}_M(x, 0) < |x| + r_0. \quad (1)$$

Corolário 1. *Um disco mínimo mergulhado em \mathbb{R}^3 deve ser própria.*

O corolário acima é consequência imediata do teorema (1). O corolário (1) implica que a primeira conjectura de Calabi é verdadeira para disco mínimo mergulhado. Os contra-exemplos de imersão para a conjectura de Calabi discutidos acima são imersões não-própria. É natural perguntar se qualquer contra-exemplo para a segunda conjectura de Calabi deve ser não-própria para dimensões maiores. No caso em que $\phi : M^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ é uma imersão mínima, segue do corolário do resultado principal do presente trabalho que

uma hipersuperfície mínima completa de \mathbb{R}^n , com $n \geq 3$, com projeção limitada em um subespaço bidimensional não pode ser própria.

Em 2009 Bessa e Montenegro [3] mostraram que subvariedades de $\mathbb{N} \times \mathbb{R}$ mínima, completa e cilíndricamente limitada são estocasticamente incompleta. Além disso, Bessa e Dajczer estenderam este resultado para subvariedade cilíndricamente limitada em $\mathbb{N}^{n-1} \times \mathbb{R}^l$ com curvatura média suficientemente pequena. Veremos detalhadamente tais demonstrações no capítulo 3. No capítulo 1 temos alguns resultados básicos que serão utilizados ao longo dos demais capítulos. No capítulo 2 apresentaremos o Princípio Máximo de Omori-Yau e um breve comentário sobre variedade estocasticamente completa.

Capítulo 1

Noções Preliminares

Neste capítulo iremos estabelecer a notação a ser usada e relembremos alguns conceitos básicos necessários ao desenvolvimento dos capítulos seguintes. Para a leitura do texto o leitor deve ter conhecimento prévio em geometria tais como: Conceito de variedade Riemanniana, espaço tangente, campo vetorial, fibrado vetorial, seção global e local, aplicação entre variedades, métricas Riemannianas e curvatura. Todos esses tópicos estão presente em [6].

Denotaremos por M uma variedade Riemanniana e $C^\infty(M)$ o conjunto das funções suaves em M .

1.1 Geodésicas

Definição 1. *Uma curva parametrizada $\gamma : I \rightarrow M$ é uma geodésica em $t_0 \in I$ se $\frac{D}{dt}\left(\frac{d}{dt}\right) = 0$ no ponto t_0 . Se γ é geodésica em t , para todo $t \in I$, diremos que γ é geodésica.*

Como consequência do resultado seguinte, temos que existe e é única a geodésica $\gamma(t, q, v)$ que passa por q com velocidade v em um intervalo $(-\delta, \delta)$.

Proposição 1. *Dado $p \in M$, existem $V \subset M$, aberto contendo p , números δ e ε positivos, e uma aplicação $C^\infty(M)$*

$$\gamma : (-\delta, \delta) \times U \rightarrow M, \quad U = \{(q, v); q \in V, v \in T_q M \text{ e } \|v\| < \varepsilon\},$$

tais que a curva $t \rightarrow \gamma(t, q, v)$, $t \in (-\delta, \delta)$ é a única geodésica de M que em $t = 0$ passa pelo ponto q com velocidade v , isso para todo $q \in V$ e para todo $v \in T_q M$ com $\|v\| < \varepsilon$.

Demonstração. Vide [6] □

Decorre do lema seguinte que é possível aumentar a velocidade de uma geodésica diminuindo o seu intervalo de definição, ou vice-versa.

Lema 1. *Se $\gamma(t, q, v)$ é uma geodésica definida no intervalo $(-\delta, \delta)$, então a geodésica $\gamma(t, q, av)$, $a > 0$, está definida no intervalo $(-\frac{\delta}{a}, \frac{\delta}{a})$ e $\gamma(t, q, av) = \gamma(at, q, v)$.*

Demonstração. vide [6] □

Definição 2. *Dado $p \in M$ e $U \subset TM$, onde U é um aberto. Definimos a aplicação exponencial em U como sendo*

$$\exp : U \rightarrow M; \quad \exp(q, v) = \gamma(1, q, v) = \gamma\left(\|v\|, q, \frac{v}{\|v\|}\right), \quad (q, v) \in U.$$

Observe que a aplicação \exp é diferenciável. Tomemos \exp restrita a um aberto do espaço tangente $T_q M$, isto é,

$$\exp_q : B_\varepsilon(0) \subset T_q M \rightarrow M$$

por $\exp_q(v) = \exp(q, v)$, onde $B_\varepsilon(0) = \{v \in T_q M; \|v\| < \varepsilon\}$.

Proposição 2. *Seja $q \in M$, então existe $\varepsilon > 0$ tal que $\exp_q : B_\varepsilon(0) \subset T_q M \rightarrow M$ é um difeomorfismo sobre a imagem.*

Demonstração. Defina a curva $\beta(t) = tv$ e perceba que $\beta(0) = 0$ e $\beta'(0) = v$. Daí

$$\begin{aligned} d(\exp_q)_0(v) &= \frac{d}{dt}(\exp_q(tv))\Big|_{t=0} \\ &= \frac{d}{dt}(\gamma(1, q, tv))\Big|_{t=0} \\ &= \frac{d}{dt}(\gamma(t, q, v))\Big|_{t=0} \\ &= v. \end{aligned}$$

Logo $d(\exp_q)_0 = \text{Id} : T_q M \rightarrow T_q M$, e o resultado segue pelo teorema da aplicação inversa. □

Se $V \subset T_p M$ é uma vizinhança da origem tal que $\exp_p : V \rightarrow U$ é um difeomorfismo, diremos que $\exp_p(V) = U$ é uma Vizinhança Normal de p . Se $B_\varepsilon(0) \subset T_p M$ é tal que $\overline{B_\varepsilon(0)} \subset V$, denominemos $\exp_p(B_\varepsilon(0))$ de Bola Normal, ou Bola Geodésica, de centro p e raio ε . Denominaremos de Esfera Geodésica a fronteira de $B_\varepsilon(0)$, a qual denotaremos por $S_\varepsilon(p)$. As geodésicas em $B_\varepsilon(p)$ que partem de p são chamadas de geodésicas radiais.

Definição 3. *Um segmento de geodésica $\gamma : [a, b] \rightarrow M$ é minimizante quando $l(\gamma) \leq l(c)$, onde $l(\cdot)$ indica o comprimento radial de qualquer que seja a curva e c é qualquer curva diferenciável por partes ligando $\gamma(a)$ a $\gamma(b)$.*

O resultado seguinte tem como propósito mostrar que localmente as geodésicas minimizam a distância entre dois pontos .

Proposição 3. *Sejam $p \in M$, U uma vizinhança normal de p e $B \subset U$ uma bola normal de centro p . Dada $\gamma : [0, 1] \rightarrow B$ um segmento de geodésica com $\gamma(0) = p$. Se $c : [0, 1] \rightarrow M$ é qualquer curva diferenciável por partes ligando $\gamma(0)$ a $\gamma(1)$, então $l(\gamma) \leq l(c)$ e $l(\gamma) = l(c)$ implica em $\gamma([0, 1]) = c([0, 1])$.*

Demonstração. vide [6] □

A recíproca é verdadeira, ou seja, se considerarmos uma curva γ diferenciável por parte que minimiza a distância entre dois pontos, mostraremos que γ é geodésica.

Proposição 4. *Dado $p \in M$ existem $\delta > 0$ e uma vizinhança W de p , tais que para todo $q \in W$ a aplicação \exp_q é um difeomorfismo entre $B_\delta(0) \subset T_q M$ e $\exp_q(B_\delta(0)) \supset W$, ou seja, W é uma vizinhança normal de cada um de seus pontos.*

Demonstração. vide [6] □

Passaremos a discutir o conceito de variedade completa, o que possibilita o estudos da existência de geodésicas minimizante ligando dois pontos.

Definição 4. *Uma variedade Riemanniana M é dita geodesicamente completa, ou simplesmente completa, se para qualquer $p \in M$, a aplicação exponencial restrita, \exp_p , está definida para qualquer $v \in T_p M$, ou seja, as geodésicas radiais $\gamma(t)$ estão definidas para todos os valores de $t \in \mathbb{R}$.*

Introduziremos agora o conceito de distância numa variedade. Dados dois pontos $p, q \in M$, considere as curvas diferenciais por parte ligando p a q

Definição 5. Dados $p, q \in M$, definimos a distância entre p e q , $d(p, q)$, como sendo o ínfimo dos comprimentos de todas as curvas diferenciáveis por partes que ligam p a q .

É fácil provar que com esta definição de distância, a variedade M é um espaço métrico e que a topologia induzida por esta métrica coincide com a topologia da variedade M . E ainda temos que fixado um ponto a função distância é contínua na topologia induzida por d .

Sendo a distância entre dois pontos p e q o ínfimo dos comprimentos das curvas diferenciáveis por partes, calcular a distância entre p e q em uma variedade se tornaria mais simples caso existisse uma geodésica minimizante ligando p e q . O resultado seguinte torna isso possível em variedades completas.

Proposição 5. Dados M uma variedade Riemanniana e $p \in M$. Se M for geodesicamente completa então para todo ponto $q \in M$ existe uma geodésica γ que liga p a q com $l(\gamma) = d(p, q)$.

Demonstração. vide [6]. □

1.2 Curvaturas e a Segunda Forma Fundamental

Definição 6. Dada M uma variedade Riemanniana, a correspondência que associa a cada par $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ a aplicação $R(X, Y) : \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$ dada por

$$R(X, Y)Z = \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_X \nabla_Y Z + \nabla_{[X, Y]} Z, \quad \forall Z \in \mathfrak{X}(M),$$

onde ∇ é a conexão Riemanniana de M , chama-se a curvatura de M e $\mathfrak{X}(M)$ o conjunto dos campos de vetores de classe C^∞ em M .

Proposição 6. A curvatura de uma variedade Riemanniana M possui as seguintes propriedades:

1. R é bilinear em $\mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M)$, isto é,

$$R(fX_1 + gX_2, Y_1) = fR(X_1, Y_1) + gR(X_2, Y_1)$$

$$R(X_1, fY_1 + gY_2) = fR(X_1, Y_1) + gR(X_1, Y_2),$$

2. $R(X, Y)$ é linear em $\mathfrak{X}(M)$, isto é,

$$R(X, Y)(fZ + W) = fR(X, Y)Z + R(X, Y)W.$$

Isto para quaisquer $X, Y, Z, W \in \mathfrak{X}(M)$ e quaisquer $f, g : M \rightarrow \mathbb{R}$ suave em M .

Demonstração. vide [6]. □

O conceito seguinte é uma generalização natural da curvatura Gaussiana das superfícies. Sejam $p \in M$ e $\sigma \subset T_p M$ um subespaço bi-dimensional, denominamos curvatura seccional de σ em p , o número real

$$K(\sigma) = \frac{\langle R(\mathbf{u}, \mathbf{v})\mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2\|\mathbf{v}\|^2 - \langle \mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle^2},$$

onde $\{\mathbf{u}, \mathbf{v}\}$ é uma base qualquer de σ . A expressão acima não depende da escolha dos vetores \mathbf{u} e $\mathbf{v} \in \sigma$. A curvatura seccional nos dá interessantes interpretações geométricas e além disso, temos ainda que o conhecimento de $K(\sigma)$, para todo subespaço bidimensional $\sigma \subset T_p M$, determina completamente a curvatura R de M .

Dada $f : M \rightarrow \bar{M}$ uma imersão de uma variedade diferenciável M de dimensão n em uma variedade Riemanniana \bar{M} de dimensão $k = n + m$. Estaremos interessados em estudar as relações entre as geometrias de M e \bar{M} , tais como a curvatura, métrica e conexão. A métrica Riemanniana em M será induzida a partir da métrica de \bar{M} , da seguinte maneira: se \mathbf{u} e $\mathbf{v} \in T_p M$, define-se $\langle \mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle = \langle df_p \mathbf{u}, df_p \mathbf{v} \rangle$. Sendo f uma imersão, temos que $f(M)$ é uma subvariedade imersa em \bar{M} de dimensão n . Para simplificar a notação identificaremos U aberto de M com $f(U)$ e $\mathbf{v} \in T_p M$, $p \in M$ com $df_p \mathbf{v} \in T_{f(p)} \bar{M}$. Para cada p em M , o produto interno em $T_p M$ decompõe $T_p \bar{M}$ na soma direta

$$T_p \bar{M} = T_p M \oplus (T_p M)^\perp,$$

onde $(T_p M)^\perp$ é o complemento ortogonal de $T_p M$ em $T_p \bar{M}$.

Denotaremos por $\bar{\nabla}$ a conexão de \bar{M} . Se X e Y são campos locais de vetores em M , e \bar{X} e \bar{Y} são extensões locais a \bar{M} , definimos

$$\nabla_X Y = (\bar{\nabla}_{\bar{X}} \bar{Y})^\top,$$

a conexão em M .

Definição 7. *Sejam $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ definidos localmente, então*

$$\alpha(X, Y) = \bar{\nabla}_{\bar{X}} \bar{Y} - \nabla_X Y \in \mathfrak{X}(M)^\perp$$

é chamada a Segunda Forma Fundamental.

Observe que $\alpha(X, Y)$ está bem definido pois não depende das extensões \bar{X} e \bar{Y} . De fato, pois se \bar{X}_1 é uma extensão de X , teremos

$$(\bar{\nabla}_{\bar{X}}\bar{Y} - \nabla_X Y) - (\bar{\nabla}_{\bar{X}_1}\bar{Y} - \nabla_X Y) = \bar{\nabla}_{\bar{X}-\bar{X}_1}\bar{Y},$$

onde $\bar{\nabla}_{\bar{X}-\bar{X}_1}\bar{Y} = 0$ em M , pois $\bar{X} - \bar{X}_1 = 0$ em M . Se \bar{Y}_1 é uma outra extensão de Y ,

$$(\bar{\nabla}_{\bar{X}}\bar{Y} - \nabla_X Y) - (\bar{\nabla}_{\bar{X}}\bar{Y}_1 - \nabla_X Y) = \bar{\nabla}_{\bar{X}}(\bar{Y} - \bar{Y}_1) = 0,$$

pois $\bar{Y} - \bar{Y}_1 = 0$ em M .

1.3 Campos de Jacobi e o *Cut Locus*

Os campos de Jacobi estabelece uma relação entre os conceitos mais importante apresentado até agora, sendo eles, geodésicas e curvatura. Os campos de Jacobe nos fornece informações sobre a velocidade de afastamento das geodésicas. Tal afastamento está intimamente ligado ao valor da curvatura seccional $K(\sigma)$.

Definição 8. Dada $\gamma : [0, \mathbf{a}] \rightarrow M$ uma geodésica em M . Dizemos que um campo de vetores J , suave ao longo de γ , é um campo de Jacobi quando ele satisfaz a equação de Jacobi:

$$\frac{D^2}{dt}J + R(\dot{\gamma}, J)\dot{\gamma} = 0, \tag{1.1}$$

em $[0, \mathbf{a}]$.

Um campo de Jacobi é determinado pelas condições iniciais $J(0)$, $\frac{DJ}{dt}(0)$. Pois podemos transformar a equação de Jacobi em um sistema linear de segunda ordem. Assim dada as condições iniciais $J(0)$, $\frac{DJ}{dt}(0)$ existe uma solução C^∞ do sistema em $[0, \mathbf{a}]$.

Definição 9. Dada $\gamma : [0, \mathbf{a}] \rightarrow M$ uma geodésica. O ponto $\gamma(\mathbf{t}_0)$ é conjugado de $\gamma(0)$, ao longo de γ , $\mathbf{t}_0 \in (0, \mathbf{a}]$, se existe um campo de Jacobi J ao longo de γ , não identicamente nulo, que satisfaz $J(0) = 0 = J(\mathbf{t}_0)$.

Proposição 7. Dados $\gamma : [0, \mathbf{a}] \rightarrow M$ uma geodésica, $V_1 \in T_{\gamma(0)}M$ e $V_2 \in T_{\gamma(\mathbf{a})}M$. Então existe um único campo de Jacobi J ao longo de γ , com $J(0) = V_1$ e $J(\mathbf{a}) = V_2$, sempre que $\gamma(\mathbf{a})$ não for conjugado de $\gamma(0)$.

Demonstração. Vide [6].

□

Seja M variedade Riemanniana completa. Fixado $p \in M$, se $\gamma : [0, +\infty) \rightarrow M$ é uma geodésica normalizada em M tal que $\gamma(0) = p$. Podemos tomar $t > 0$ suficientemente pequeno tal que $\gamma|_{[0,t]}$ seja minimizante. Por outro lado, se $\gamma|_{[0,t_0]}$ não for minimizante, então $\gamma|_{[0,t]}$ não é minimizante para todo $t \geq t_0$. Pela continuidade da função distância a partir de p , podemos concluir que o conjunto dos $t \in \mathbb{R}$ que satisfazem a equação $d(\gamma(0), \gamma(t)) = t$ tem a forma $[0, t_0]$ ou $[0, \infty)$. As discussões acima motivam a seguinte definição.

Definição 10. *Seja M uma variedade Riemanniana completa. Dados $p \in M$ e $v \in T_p M$ unitário, seja $\gamma_v : [0, +\infty) \rightarrow M$ geodésica normalizada $\gamma_v(t) = \exp_p(tv)$. Se o conjunto dos $t \in (0, +\infty)$ tais que γ_v é minimizante for um intervalo da forma $[0, t_0]$, então dizemos que $\gamma_v(t_0)$ é o ponto de mínimo de p na direção de v . O lugar geométrico dos pontos mínimos de p ou Cut locus de p é a união dos pontos mínimos de p ao longo de todas as geodésicas que partem de p , o qual denotaremos por $\text{Cut}(p)$.*

Para cada $p \in M$, o lugar geométrico dos pontos mínimos $\text{Cut}(p)$ determina os pontos onde a função distância a partir de p deixa de ser suave.

1.4 Gradiente, Hessiano e Laplaciano

Definição 11. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave. O gradiente de f é o campo vetorial suave em M , denotado por ∇f , definido sobre M por*

$$\langle \nabla f, X \rangle = X(f) \tag{1.2}$$

para todo $X \in \mathfrak{X}(M)$

O campo gradiente é unicamente determinado por (1.2). O resultado seguinte garante a existência do campo gradiente.

Proposição 8. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave e $\{e_1, \dots, e_n\}$ um referencial ortonormal em uma vizinhança aberta $U \subset M$. Então, em U temos*

$$\nabla f = \sum_{j=1}^n e_j(f) e_j,$$

onde a igualdade independe do referencial escolhido.

Demonstração. Seja $X \in \mathfrak{X}(M)$, podemos escrever $X = \sum_{j=1}^n a_j e_j$ em \mathcal{U} . Aplicando em f ,

$$X(f) = \sum_{j=1}^n a_j e_j(f) \quad (1.3)$$

$$= \left\langle \sum_{j=1}^n a_j e_j, \sum_{j=1}^n e_j(f) e_j \right\rangle \quad (1.4)$$

$$= \left\langle X, \sum_{j=1}^n e_j(f) e_j \right\rangle. \quad (1.5)$$

Donde obtemos $\nabla f = \sum_{j=1}^n e_j(f) e_j$.

Se tomarmos $\{\bar{e}_i\}_{i=1}^n$ outro referencial ortonormal em \mathcal{U} , então

$$\bar{e}_j(f) \bar{e}_j = \sum_{k,l=1}^n a_{kj} a_{lk} e_k(f) e_l = \delta_{kl} e_k(f) e_l = e_k(f) e_k$$

□

Proposição 9. *Dadas $f, g : M \rightarrow \mathbb{R}$ funções diferenciáveis, valem:*

i. $\nabla(f + g) = \nabla f + \nabla g;$

ii. $\nabla(f \cdot g) = g \nabla f + f \nabla g.$

Demonstração. Sendo X um campo suave sobre M , temos

$$\begin{aligned} \langle \nabla(f + g), X \rangle &= X(f + g) \\ &= X(f) + X(g) \\ &= \langle \nabla(f), X \rangle + \langle \nabla g, X \rangle \\ &= \langle \nabla(f) + \nabla(g), X \rangle \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle \nabla(f \cdot g), X \rangle &= X(f \cdot g) \\ &= gX(f) + fX(g) \\ &= \langle g \nabla(f), X \rangle + \langle f \nabla(g), X \rangle \\ &= \langle g \nabla(f), f \nabla(g), X \rangle \end{aligned}$$

□

Proposição 10. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave. Dados $\mathbf{p} \in M$ e $\mathbf{v} \in T_{\mathbf{p}}M$, seja $\gamma : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow M$ uma curva suave tal que $\gamma(0) = \mathbf{p}$ e $\dot{\gamma}(0) = \mathbf{v}$. Então*

$$\langle \nabla f, \mathbf{v} \rangle_{\mathbf{p}} = \left. \frac{d}{dt} (f \circ \gamma)(t) \right|_{t=0}.$$

Demonstração. Seja X uma extensão local de $\dot{\gamma}$, temos que

$$\langle \nabla(f), \mathbf{v} \rangle_{\mathbf{p}} = (X(f))_{\mathbf{p}} = \left. \frac{d}{dt} \right|_{\gamma(0)} f = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (f \circ \gamma)$$

□

Corolário 2. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ e $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ são funções suave, então*

$$\nabla(\phi \circ f) = \phi'(f)\nabla(f)$$

Demonstração. Seja $\gamma : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow M$ curva suave tal que $\gamma(0) = \mathbf{p} \in M$ e $\gamma'(0) = \mathbf{v} \in T_{\mathbf{p}}M$, então

$$\langle \nabla(\phi \circ f), \mathbf{v} \rangle = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (\phi \circ f \circ \gamma)(t) \tag{1.6}$$

$$= \phi'(f(\mathbf{p})) \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (f \circ \gamma)(t) \tag{1.7}$$

$$= (\phi' \circ f)_{\mathbf{p}} \langle \nabla f, \mathbf{v} \rangle \tag{1.8}$$

□

Um outro conceito importante é o de hessiano de uma função.

Definição 12. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função diferenciável. O Hessiano de f é para cada ponto $\mathbf{p} \in M$, o operador linear $\text{Hess } f_{\mathbf{p}} : T_{\mathbf{p}}M \rightarrow T_{f(\mathbf{p})}M$ definido do seguinte modo:*

$$\text{Hess } f_{\mathbf{p}}(\mathbf{v}) = (\nabla_{\mathbf{v}} \nabla f)(\mathbf{p}).$$

Se $X \in \mathfrak{X}(M)$ for uma extensão de \mathbf{v} numa vizinhança de \mathbf{p} , segue das propriedade da conexão Riemanniana que $(\text{Hess } f)_{\mathbf{p}}(X) = (\nabla_X \nabla f)(\mathbf{p})$.

Proposição 11. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ função suave e $\mathbf{p} \in M$, então $(\text{Hess } f)_{\mathbf{p}} : T_{\mathbf{p}}M \rightarrow T_{f(\mathbf{p})}M$ é um operador linear auto-adjunto.*

Demonstração. Denotemos por V e W as respectivas extensões de v e w em uma vizinhança de p em M , segue que

$$\begin{aligned}
 \langle (Hess f)_p(v), w \rangle &= \langle \nabla_v \nabla(f), W \rangle_p \\
 &= (V \langle \nabla(f), W \rangle)(p) - \langle \nabla(f), \nabla_v W \rangle_p \\
 &= (V \langle \nabla(f), W \rangle)(p) - \langle \nabla(f), \nabla_w V + [V, W] \rangle_p \\
 &= (W(V(f)))(p) + ([V, W](f))(p) - \langle \nabla(f), \nabla_w V + [V, W] \rangle_p \\
 &= (W(V(f)))(p) - \langle \nabla(f), \nabla_w V \rangle_p \\
 &= \langle \nabla_w \nabla, V \rangle_p \\
 &= \langle (Hess f)_p w, v \rangle.
 \end{aligned}$$

□

A proposição acima permite definir a forma bilinear simétrica

$$\begin{aligned}
 (X, Y) \mapsto Hess f(X, Y) &= \langle Hess f(X), Y \rangle \\
 &= \langle \nabla_X \nabla f, Y \rangle \\
 &= X \langle \nabla f, Y \rangle - \langle \nabla f, \nabla_X Y \rangle \\
 &= X(Y(f)) - \nabla_X Y(f)
 \end{aligned}$$

denominda a *forma hessiana* de f .

Definição 13. *Dados $X \in \mathfrak{X}(M)$ e $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciável, onde M é uma variedade Riemanniana. A divergência do campo X é uma função suave $\operatorname{div} X(p) : M \rightarrow \mathbb{R}$ dada por*

$$\operatorname{div} X(p) = \operatorname{tr}[Y(p) \rightarrow \nabla_Y X(p)], \quad p \in M,$$

onde tr denota o traço do operador linear.

A proposição seguinte permite escrever o divergente em uma vizinhança coordenada.

Proposição 12. *Seja $X \in \mathfrak{X}(M)$ e $\{e_i\}_{i=1}^n$ um referencial ortonormal em uma vizinhança coordenada $U \subset M$. Se $X = \sum_{i=1}^n a_i e_i$ em U , então*

$$\operatorname{div} X = \sum_{i=1}^n e_i(a_i) - \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} e_i, X \rangle.$$

Demonstração.

$$\begin{aligned}
 \operatorname{div} X &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} X, e_i \rangle \\
 &= \sum_{i=1}^n e_i \langle X, e_i \rangle - \sum_{i=1}^n \langle X, \nabla_{e_i} e_i \rangle \\
 &= \sum_{i=1}^n e_i(a_i) - \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} e_i, X \rangle
 \end{aligned}$$

□

Observe que se o referencial for geodésico, a expressão obtida na proposição 12 se resume a

$$\operatorname{div} X = \sum_{i=1}^n e_i(a_i).$$

Ainda tendo $\{e_i\}$ como referencial ortonormal em vizinhança coordenada $U \subset M$ temos a seguinte proposição.

Proposição 13. *Se $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ é diferenciável e $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ valem:*

1. $\operatorname{div}(X + Y) = \operatorname{div} X + \operatorname{div} Y,$
2. $\operatorname{div}(f \cdot X) = f \cdot \operatorname{div} X + \langle \nabla f, X \rangle.$

Demonstração. O item (1) segue direto da definição de divergente e da linearidade da conexão. Para o item (2) temos

$$\begin{aligned}
 \operatorname{div}(fX) &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} fX, e_i \rangle \\
 &= \sum_{i=1}^n e_i(f) \langle X, e_i \rangle + f \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} X, e_i \rangle \\
 &= \langle X, \sum_{i=1}^n e_i(f) e_i \rangle + f \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} X, e_i \rangle \\
 &= \langle X, \nabla(f) \rangle + f \operatorname{div}(X).
 \end{aligned}$$

□

Definição 14. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave. O laplaciano de f é a função $\Delta f : M \rightarrow \mathbb{R}$ dada por*

$$\Delta f = \operatorname{div}(\nabla f)$$

Segue naturalmente da definição de *divergente* a seguinte expressão para o laplaciano de uma função suave f em M :

$$\Delta f = \text{tr}(\text{Hess } f)$$

Apartir da proposição 12 vejamos que a expressão do Laplaciano de uma função suave em termos de uma referencial ortonormal.

Proposição 14. *Seja $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave e $\{e_i\}_{i=1}^n$ um referencial ortonormal em um aberto $U \subset M$. Então*

$$\Delta f = \sum_{i=1}^n e_i(e_i(f)) - \sum_{i=1}^n (\nabla_{e_i} e_i)f$$

Demonstração. Observe primeiro que $\Delta f = \sum_{i=1}^n e_i(f)e_i$ em U . Segue da definição de Laplaciano e da proposição 12 que

$$\begin{aligned} \Delta f &= \sum_{i=1}^n e_i(e_i(f)) - \sum_{i=1}^n \langle \nabla_{e_i} e_i, \nabla f \rangle \\ &= \sum_{i=1}^n e_i(e_i(f)) - \sum_{i=1}^n (\nabla_{e_i} e_i)f \end{aligned}$$

Em particular, se o referencial for geodésico, então teremos

$$\Delta f = \sum_{i=1}^n e_i(e_i(f))$$

□

Proposição 15. *Se $f, g : M \rightarrow \mathbb{R}$ é diferenciável e $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ valem:*

1. $\Delta(f + g) = \Delta f + \Delta g$,
2. $\Delta(f \cdot g) = f\Delta g + g\Delta f + 2\langle \nabla f, \nabla g \rangle$.

Demonstração. Segue da definição de Laplaciano e da proposição 14 que

$$\begin{aligned} \Delta(f \cdot g) &= \text{div}(\nabla(f \cdot g)) \\ &= \text{div}(g\nabla f + f\nabla g) \\ &= \text{div}(g\nabla f) + \text{div}(f\nabla g) \\ &= \langle \nabla g, \nabla f \rangle + g\text{div}(\nabla f) + \langle \nabla f, \nabla g \rangle + f\text{div}(\nabla g) \\ &= 2\langle \nabla f, \nabla g \rangle + g\Delta(f) + f\Delta(g) \end{aligned}$$

□

1.5 Teoremas de Comparação de Hessiano e Laplaciano

Fixado o ponto p em M , denotaremos por $\rho(x) = d(p, x)$ a distância geodésica entre p e x , onde $x \in M \setminus \text{cut}(p)$.

Proposição 16. *Seja $\gamma : [0, a] \rightarrow M \setminus \text{cut}(p)$ uma geodésica normalizada partindo de p . Então*

$$\nabla \rho(\gamma(t)) = \gamma'(t), \quad 0 < t \leq a.$$

Demonstração. Sendo $\gamma(t) = \exp_p(tv)$, $0 \leq t \leq a$ e $q = \gamma(t_0)$.

$$\gamma'(t_0) = \frac{d}{dt}(\exp_p(tv))|_{t=t_0} = \frac{d}{dt}(\gamma(t, q, v)) = v.$$

Se $w \in T_q M$ e $\langle w, v \rangle = 0$, então pelo Lema de Gauss (Lema 3.3.5 em [6]) $\exists W \in T_v(T_p M)$ tal que

$$\langle d(\exp_p)_{t_0 v} W, d(\exp_p)_{t_0 v} v \rangle = \langle w, v \rangle = 0$$

e $d(\exp_p)_{t_0 v} W = w$. Tomemos $\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow E_p$ tal que $|\alpha(s)| = t_0$, $\alpha(0) = t_0 v$ e $\alpha'(0) = w$, assim $\rho(\exp_p(\gamma(s))) = t_0$. Daí,

$$0 = \langle \nabla(\rho(q)), d(\exp_p)_{t_0 v} W \rangle = \langle \nabla(\rho(q)), w \rangle.$$

Como a igualdade é válida para todo w ortogonal a $\gamma'(t_0)$, segue que $\Delta \rho(q)$ é um múltiplo de $\gamma'(t_0)$. Sendo $\rho(\gamma(t)) = t$ para $0 \leq t \leq a$, segue que

$$\langle \nabla \rho(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle = 1,$$

e

$$|\nabla \rho(\gamma(t))| = 1.$$

Donde segue que

$$\nabla \rho(\gamma(t)) = \gamma'(t), \quad 0 \leq t \leq a.$$

□

Definição 15. *Seja M uma variedade Riemanniana $\gamma : [0, a] \rightarrow M$ uma geodésica de M e V um campo de vetores diferenciáveis por partes ao longo de γ . Para todo $t_0 \in [0, a]$, denotaremos*

$$I_{t_0}(V, V) = \int_0^{t_0} \{\langle V', V' \rangle - \langle R(\gamma', V)\gamma', V \rangle\} dt \quad (1.9)$$

O lema seguinte conhecido com *Lema do Índice* afirma que para todos os campos de vetores diferenciáveis por partes ao longo de γ que se anula em $t = 0$ e coincidem em $t = t_0$, o mínimo da expressão (1.9) é atingido pelos campos de Jacobi.

Lema 2. *Seja $\gamma : [0, a] \rightarrow M$ uma geodésica que não possui pontos conjugados a $\gamma(0)$ em $(0, a]$. Tomemos um campo de Jacobi J ao longo de γ , com $\langle J, \gamma' \rangle = 0$ e um campo de vetores V diferenciável por partes ao longo de γ , tal que $\langle V, \gamma' \rangle = 0$. Nestas condições, se $J(0) = V(0) = 0$ e $J(t_0) = V(t_0)$, para $t_0 \in (0, a]$, então*

$$I_{t_0}(J, J) \leq I_{t_0}(V, V)$$

e vale a igualdade se, e somente se, $V(t) = J(t)$ para todo $t \in [0, t_0]$.

Demonstração. vide [6]. □

Seja M variedade Riemanniana completa n -dimensional e γ um geodésica mínima parametrizada pelo comprimento de arco ligando p e x , tal que $\gamma(0) = p$ e $\gamma(r) = x$. Tomemos X um vetor em $T_x M$ talque $\langle X, \frac{\partial}{\partial r} \rangle = 0$. Como x não é conjugado de p , segue da proposição (7) que podemos estender X a um campo de Jacobi J ao longo de γ satisfazendo as condições $J(\gamma(0)) = 0$, $J(\gamma(r)) = X$ e $[J, \frac{\partial}{\partial r}] = 0$. Nessa configuração temos

$$\begin{aligned} \text{Hess}(\rho)(X, X) &= JJ(\rho) - (\nabla_J J)(\rho) \\ &= \langle J, \frac{\partial}{\partial r} \rangle - \langle \nabla_J J, \frac{\partial}{\partial r} \rangle \\ &= \langle J, \nabla_J \frac{\partial}{\partial r} \rangle \\ &= \langle J, \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J \rangle \end{aligned}$$

Observação 1. *Sendo $[J, \frac{\partial}{\partial r}] = 0$, então $\langle J, \nabla_J \frac{\partial}{\partial r} \rangle = \langle J, \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J \rangle$.*

Portanto, em $x \in M$ temos

$$\begin{aligned} \text{Hess}(\rho)(X, X) &= \langle J, \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J \rangle \\ &= \int_0^r \frac{d}{dt} \langle J, \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J \rangle dt \\ &= \int_0^r (|\nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J|^2 + \langle J, \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J \rangle) dt. \end{aligned}$$

Sendo J campo de Jacobi

$$\nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} \nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J + R(J, \frac{\partial}{\partial r}) \frac{\partial}{\partial r} = 0$$

Assim obtemos a seguinte igualdade:

$$Hess(\rho)(X, X) = \int_0^r \{ |\nabla_{\frac{\partial}{\partial r}} J|^2 - \langle R(J, \frac{\partial}{\partial r}) \frac{\partial}{\partial r}, J \rangle \} dt \quad (1.10)$$

portanto

$$Hess(\rho)(X, X) = I_0^r(J) \quad (1.11)$$

Apartir dos resultados obtidos acima, podemos então enunciar e demonstrar o seguinte teorema de comparação do hessiano.

Teorema 2. *Sejam M_1 e M_2 variedades Riemannianas n -dimensionais completas, assumamos que $\gamma_i : [0, a] \rightarrow M_i$ ($i = 1, 2$) são duas geodésicas parametrizadas pelo comprimento de arco e γ_i não interceptam o cut locus de $\gamma_i(0)$. Denotemos por ρ_i as funções distância a $\gamma_i(0)$ em M_i e sejam K_i as curvaturas seccionais de M_i , com $i = 1, 2$. Suponhamos que em $\gamma_1(t)$ e $\gamma_2(t)$, com $0 \leq t \leq a$, tenhamos*

$$K_1(X_1, \frac{\partial}{\partial \rho_1}) \geq K_2(X_2, \frac{\partial}{\partial \rho_2}) \quad (1.12)$$

onde X_i é qualquer vetor unitário em $T_{\gamma_i(t)}M_i$ e $\langle X_i, \frac{\partial}{\partial \rho_i} \rangle = 0$. Então

$$Hess(\frac{\partial}{\partial \rho_1})(X_1, X_1) \leq Hess(\frac{\partial}{\partial \rho_2})(X_2, X_2). \quad (1.13)$$

Demonstração. Para cada $i = 1, 2$, consideremos os campos de vetores ortonormais $\{E_1^i, \dots, E_n^i\}$ paralelos ao longo de γ_i , com $E_n^i = \frac{\partial}{\partial \rho_i}$. A igualdade (5) nos diz que

$$Hess(\rho_i)(X_i, X_i) = I_a(J_i, J_i), \quad (1.14)$$

onde J_i são campos de Jacobi ao longo das geodésicas γ_i , $J_i(\gamma_i(0)) = 0$ e $J_i(\gamma_i(a)) = X_i$. Como $\langle X_i, \frac{\partial}{\partial \rho_i} \rangle = 0$ e sendo $\{E_j^i\}_{j=1}^n$ campos paralelos, então J_i é perpendicular a E_n^i ao longo de γ_i . Podemos então escrever

$$J_i = \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j(t) E_j^i.$$

Tomemos então $\{E_1^1, \dots, E_n^1\}$ de tal modo que (provar depois)

$$X_1 = J_1(a) = \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j(a) E_j^1(\gamma_1(a)).$$

Defina agora, um campo de vetores Z ao longo de γ_1 por

$$Z = \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j(t) E_j^1.$$

Observe que em $t = 0$ e $t = a$, os campos Z e J_1 coincidem. Sendo os coeficientes dos campos Z e J_2 iguais e $\{E_1^i, \dots, E_n^i\}$ campos de vetores ortonormais, então $\|Z\| = \|J_2\|$ e

$$\|\nabla_{\frac{\partial}{\partial \gamma_2}} J_2\| = \left\| \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j'(t) E_j^2 \right\| = \left\| \sum_{j=1}^{n-1} \lambda_j'(t) E_j^1 \right\| = \|\nabla_{\frac{\partial}{\partial \gamma_1}} Z\|.$$

Pelo lema 2, obtemos

$$\begin{aligned} \text{Hess}(\rho_1)(X_1, X_1) = I_a(J_1) &\leq I_a(Z) \\ &= \int_0^a \left\{ \|\nabla_{\frac{\partial}{\partial \gamma_1}} Z\|^2 - \left\langle R\left(Z, \frac{\partial}{\partial \gamma_1}\right) \frac{\partial}{\partial \gamma_1}, Z \right\rangle \right\} dt \\ &= \int_0^a \left\{ \|\nabla_{\frac{\partial}{\partial \gamma_2}} J_2\|^2 - K_1\left(Z, \frac{\partial}{\partial \gamma_1}\right) \right\} dt \\ &\leq \int_0^a \left\{ \|\nabla_{\frac{\partial}{\partial \gamma_2}} J_2\|^2 - K_2\left(J_2, \frac{\partial}{\partial \gamma_2}\right) \right\} dt \\ &= I_a(J_2) = \text{Hess}(\rho_2)(X_2, X_2). \end{aligned}$$

□

Considere M uma subvariedade de dimensão m imersa em uma variedade Riemanniana N n -dimensional.

Lema 3. *Seja $f : N \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave em N e $\varphi : M \rightarrow N$ uma imersão, assim $f \circ \varphi : M \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função suave. Podemos então relacionar os hessianos $\text{Hess}(f)$ e $\text{hess}(f \circ \varphi)$ como segue:*

$$\text{Hess}^M(f \circ \varphi)(X, Y) = \text{Hess}^N(f)(X, Y) + \langle \bar{\nabla}(f), \alpha(X, Y) \rangle, \quad (1.15)$$

onde $\bar{\nabla}, \nabla$ conexões de N e M respectivamente.

Demonstração. Sendo $\bar{\nabla}, \nabla$ conexões de N e M respectivamente, temos que

$$\bar{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + \alpha(X, Y), \quad \text{com } X, Y \in TM \subset M \quad (1.16)$$

onde α é a segunda forma fundamental de M em N

Substituindo (1.16) na forma hessiana de f , obtemos

$$\begin{aligned} \text{Hess}^N(f)(X, Y) &= \langle \bar{\nabla}_X \nabla f, Y \rangle \\ &= X \langle \nabla f, Y \rangle - \langle \nabla(f), \bar{\nabla}_X Y \rangle \\ &= X \langle \nabla(f \circ \varphi), Y \rangle - \langle \nabla(f \circ \varphi), \nabla_X Y \rangle - \langle \nabla(f), \alpha(X, Y) \rangle \\ &= \langle \nabla_X \nabla(f \circ \varphi), Y \rangle - \langle \nabla(f), \alpha(X, Y) \rangle \end{aligned}$$

□

Lema 4. *Seja N uma variedade Riemanniana, $f : N \rightarrow \mathbb{R}$ e $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$. Então*

$$\text{Hess}^N(\phi \circ f)(X, X) = \phi''(f)\langle \nabla^N(f), X \rangle^2 + \phi'(f)\text{Hess}^N(f)(X, X) \quad (1.17)$$

Demonstração. Utilizando o corolário 2 e a partir de um cálculo simples, temos

$$\begin{aligned} \text{Hess}^N(\phi \circ f) &= \langle \nabla_X \nabla(\phi \circ f), X \rangle \\ &= \langle \nabla_X(\phi'(f)\nabla(f)), X \rangle \\ &= \langle \phi'(f)\nabla_X \nabla(f) + X(\phi'(f))\nabla(f), X \rangle \\ &= \phi'(f)\langle \nabla_X \nabla(f), X \rangle + X(\phi'(f))\langle \nabla(f), X \rangle \\ &= \phi'(f)\langle \nabla_X \nabla(f), X \rangle + \phi''(f)X(f)\langle \nabla(f), X \rangle \\ &= \phi'(f)\langle \nabla_X \nabla(f), X \rangle + \phi''(f)\langle \nabla(f), X \rangle^2 \\ &= \phi''(f)\langle \nabla(f), X \rangle^2 + \phi'(f)\text{Hess}^N(f)(X, X). \end{aligned}$$

□

Para o próximo resultado escreveremos $f \circ \varphi = \tilde{f}$, onde f e φ satisfazem as hipóteses do lema 3.

Lema 5. *Seja $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ e $\tilde{f} : M \rightarrow \mathbb{R}$ funções suaves. Então*

$$\text{Hess}^M(\phi \circ \tilde{f})(X, X) = \phi''(\tilde{f})\langle \nabla^N(\tilde{f}), X \rangle^2 + \phi'(\tilde{f})\text{Hess}^N(\tilde{f})(X, X) + \langle \nabla^N(\tilde{f}), \alpha(X, X) \rangle$$

para todo $X \in TM \subset N$.

Demonstração. Dos lemas 3 e 4 temos que

$$\begin{aligned} \text{Hess}^M(\phi \circ \tilde{f})(X, X) &= \phi''(\tilde{f})\langle \nabla^M(\tilde{f}), X \rangle^2 + \phi'(\tilde{f})\text{Hess}^M(\tilde{f})(X, X) \\ &= \phi''\langle \nabla^M(\tilde{f}), X \rangle^2 + \phi'(\tilde{f})(\text{Hess}^N(\tilde{f})(X, X) + \langle \nabla^N(\tilde{f}), \alpha(X, X) \rangle) \\ &= \phi''\langle \nabla^N(\tilde{f}), X \rangle^2 + \phi'(\tilde{f})\text{Hess}^N(\tilde{f})(X, X) + \phi'(\tilde{f})\langle \nabla^N(\tilde{f}), \alpha(X, X) \rangle \\ &= \phi''\langle \nabla^N(\tilde{f}), X \rangle^2 + \phi'(\tilde{f})\text{Hess}^N(\tilde{f})(X, X) + \langle \nabla^N(\phi \circ \tilde{f}), \alpha(X, X) \rangle \end{aligned}$$

para todo $X \in TM \subset N$.

□

Seja M variedade Riemanniana de curvatura seccional constante k . Para calcular o Hessiano da função distância em M consideremos

$$S_k(t) = \begin{cases} \frac{\sinh(t\sqrt{-k})}{\sqrt{-k}}, & \text{se } k < 0 \\ t, & \text{se } k = 0 \\ \frac{\sin \sqrt{k}}{\sqrt{k}}, & \text{se } k > 0 \end{cases}$$

e

$$C_k(t) = \frac{S'_k(t)}{S_k(t)} = \begin{cases} \sqrt{-k} \coth(t\sqrt{-k}), & \text{se } k < 0 \\ \frac{1}{t}, & \text{se } k = 0 \\ \sqrt{k} \cot(t\sqrt{k}), & \text{se } k > 0. \end{cases}$$

Defina $f(t) = \frac{S_k(t)}{S_k(\rho)}$, observe que f satisfaz a equação de Jacobi

$$\begin{cases} \frac{\partial^2}{\partial t^2} f(t) + kf(t) = 0 \\ f(0) = 0, f(\rho) = 1 \end{cases} \quad (1.18)$$

Tomemos uma geodésica mínima γ parametrizada pelo comprimento de arco e $X \in T_p M$ tal que $\langle X, \frac{\partial}{\partial \rho} \rangle = 0$. Denotemos por $X(t)$, $t \in [0, \rho]$ o transporte paralelo de X ao longo de γ . Assim o campo de Jacobi J ao longo de γ com $J(0) = 0$ e $J(\rho) = X$, tem a seguinte forma

$$J(t) = f(t)X(t)$$

Sendo $\{\frac{\partial}{\partial \rho}, X_1, \dots, X_{n-1}\}$ base ortonormal para $T_{\gamma(\rho)} M$ e $J(t) = f(t)X_i$ campos de Jacobi, considerando o caso em que a curvatura seccional constante $k < 0$ temos pela expressão (1.10)

$$\begin{aligned}
 \text{Hess}(\rho)(X_i, X_i) &= \int_0^\rho \{ \|\nabla_{\frac{\partial}{\partial \rho}} f(t) X_i(t)\|^2 - \langle \mathbf{R}(f(t)X(t), \frac{\partial}{\partial \rho}) \frac{\partial}{\partial \rho}, f(t)X(t) \rangle \} dt \\
 &= \int_0^\rho \{ \|f(t) \nabla_{\frac{\partial}{\partial \rho}} X_i(t) + \frac{\partial}{\partial \rho}(f(t)) X_i(t)\|^2 - kf^2(t) \} dt \\
 &= \int_0^\rho \left\{ -k \frac{\cosh^2(\sqrt{-kt})}{\sinh^2(\sqrt{-k\rho})} - k \frac{\sinh^2(\sqrt{-kt})}{\sinh^2(\sqrt{-k\rho})} \right\} \\
 &= \int_0^\rho \frac{-k}{\sinh^2(\sqrt{-k\rho})} (2 \cosh^2(\sqrt{-kt}) - 1) dt \\
 &= \frac{-k}{\sinh^2(\sqrt{-k\rho})} \int_0^\rho \cosh(2\sqrt{kt}) dt \\
 &= \frac{-k}{\sinh^2 \sqrt{-k\rho}} \left(\frac{\sinh(2\sqrt{-k\rho})}{2\sqrt{-k}} \right) \\
 &= \frac{\sqrt{-k} \sinh(2\sqrt{-k\rho})}{2 \sinh^2(\sqrt{-k\rho})} \\
 &= \sqrt{-k} \frac{\cosh(\sqrt{-k\rho})}{\sinh(\sqrt{-k\rho})} \\
 &= \sqrt{-k} \coth(\sqrt{-k\rho})
 \end{aligned}$$

Para os demais valores de k os cálculos são análogos. Obtemos que o Hessiano da função distância em M satisfaz

$$\text{Hess}(\rho)(X_i, X_i) = C_b(\rho(x)). \quad (1.19)$$

Nessas configurações calcular o laplaciano da função distância torna-se bastante simples

$$\Delta \rho = \sum_{i=1}^{n-1} \text{Hess}(\rho)(X_i, X_i) \quad (1.20)$$

$$\Delta \rho = (n-1) \sqrt{k} \coth(\sqrt{k\rho}). \quad (1.21)$$

Observe que $\text{Hess}(\rho)(\frac{\partial}{\partial \rho}, \frac{\partial}{\partial \rho}) = 0$, usamos esse fato para mostrar a igualdade acima.

Teorema 3. *Seja M uma variedade Riemanniana de curvatura seccional constante k e $\rho(x)$ a função distância para x_0 em M , com $x \in M \setminus \text{cut}(x_0)$. Então*

$$\text{Hess}^M(\rho(x))(X, X) = C_k(\rho(x))(1 - \langle \Delta^M(\rho(x)), X \rangle^2) \quad (1.22)$$

onde $X \in T_x M$ e $\|X\| = 1$.

Demonstração. Seja γ uma geodésica minimizante ligando x_0 a x com vetor velocidade unitário. Consideremos os campos de vetores ortonormais $\{X_1, X_2, \dots, X_n\}$ paralelos ao

longo de γ , com $X_1 = \dot{\gamma}$. Sendo $X \in T_x M$ com $\|X\| = 1$, podemos então escrever $X = \sum_{i=1}^n \alpha_i X_i$. Daí, segue que

$$\text{Hess}^M(\rho(x))(X, X) = \text{Hess}^M(\rho(x))\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i X_i, \sum_{i=1}^n \alpha_i X_i\right) \quad (1.23)$$

$$= \sum_{i=1}^n \alpha_i^2 \text{Hess}^M(\rho(x))(X_i, X_i). \quad (1.24)$$

Pela igualdade (1.19) temos que

$$\text{Hess}^M(\rho(x))(X, X) = \sum_{i=1}^n C_k(\rho(x)) \alpha_i^2. \quad (1.25)$$

Observe que $\langle X, X \rangle_g = 1$, ou seja, $\sum_{i=1}^n \alpha_i^2 = 1$. Assim, $1 - \sum_{i=2}^n \alpha_i^2 = \alpha_1^2$, onde $\alpha_1^2 = \langle X_1, \nabla(\rho(x)) \rangle^2$. Combinando as duas últimas igualdades, obtemos

$$\sum_{i=2}^n \alpha_i^2 = 1 - \langle X, \nabla(\rho(x)) \rangle^2.$$

Portanto

$$\text{Hess}^M(\rho(x))(X, X) = C_k(\rho(x))(1 - \langle X, \nabla(\rho(x)) \rangle^2). \quad (1.26)$$

□

O resultado seguinte permite relacionar o laplaciano da função distância à curvatura média em $x \in M \setminus \text{cut}(p)$.

Teorema 4. *Seja M uma variedade Riemanniana m -dimensional com curvatura seccional constante k e $\rho(x) = d(x, p)$ a função distância para p em M com $x \in M \setminus \text{cut}(p)$, então*

$$\Delta \rho(x) = (m-1) \vec{H}(x).$$

Demonstração. Seja f uma função suave em M e $x \in M$ talque $\Delta f(x) \neq 0$. Então localmente a imagem inversa do valor $f(x)$ é uma hipersuperfície suave a qual denotaremos por N . Tomemos $\{e_1, \dots, e_{m-1}\}$ uma base ortonormal de vetores tangentes a N . Denotemos por e_m o vetor unitário normal a N . Assim obtemos a seguinte expressão para o laplaciano de f em x ,

$$\begin{aligned} \Delta f(x) &= \sum_{i=1}^{m-1} (e_i e_i - \nabla_{e_i}^M e_i) f(x) + (e_m e_m - \nabla_{e_m} e_m) f(x) \\ &= \sum_{i=1}^{m-1} (e_i e_i - \nabla_{e_i}^N e_i) f(x) - \sum_{i=1}^{m-1} (\nabla_{e_i} e_i)^\perp f(x) + (e_m e_m - \nabla_{e_m} e_m) f(x) \\ &= \Delta^N f(x) + (m-1) \vec{H}(x) + (e_m e_m - \nabla_{e_m} e_m) f(x). \end{aligned}$$

Sendo f constante em N segue-se que o laplaciano de f em N denotado por $\Delta^N f(x)$ é igual a zero, portanto

$$\Delta f(x) = (m-1)\vec{H}(x) + (e_m e_m - \nabla_{e_m} e_m)f(x)$$

onde, $H(x) = \frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^{m-1} \alpha(e_i, e_i)$ é a curvatura média de N .

Fazendo $f = \rho$, então para $x \in M \setminus \text{cut}(p)$ temos $N = \partial B_p(\rho)$ e o vetor unitária normal $e_m = \frac{\partial}{\partial \rho}$. Segue da igualdade acima que

$$\Delta \rho(x) = (n-1)H(x). \tag{1.27}$$

□

Juntando os últimos resultados podemos demonstrar a seguinte proposição.

Teorema 5. *Seja M^m uma variedade Riemanniana e $x_0, x_1 \in M$ tal que existe uma geodésica minimizante $\gamma : [a, 0] \rightarrow M$ ligando x_0 e x_1 com $\|\dot{\gamma}\| = 1$ e seja $\rho(x) = d(x_0, x)$ a função distância para x_0 . Seja $K_\gamma^M \leq b$ a curvatura seccional de M ao longo de γ . Se $b > 0$ assumimos $\rho(x_1) < \frac{\pi}{2\sqrt{b}}$. Então, temos que o Hess $\rho(x)(\dot{\gamma}, \dot{\gamma}) = 0$ e*

$$\text{Hess } \rho(x)(X, X) \geq C_b(\rho(x)) \|X\|^2$$

onde $\langle X, \dot{\gamma}(\rho(x)) \rangle = 0$ com $X \in T_x M$.

Demonstração. Seja N uma variedade Riemanniana com curvatura seccional constante b e $\tilde{\gamma} : [0, a] \rightarrow N$ uma geodésica minimizante com velocidade unitária. Temos por hipótese que $k_\gamma^M < b = k_\gamma^N$. Observe ainda que

$$\text{Hess}^M(\rho(x))(X, X) = \|X\|^2 \text{Hess}(\rho(x))\left(\frac{X}{\|X\|}, \frac{X}{\|X\|}\right).$$

Pelo teorema 2, temos

$$\text{Hess}^N(\tilde{\rho}(\tilde{\gamma}(a)))(\tilde{X}, \tilde{X}) = C_b(\tilde{\rho}(\tilde{\gamma}(a))),$$

onde $\tilde{X} \in T_{\tilde{\rho}(\tilde{\gamma}(a))} N$, $\|\tilde{X}\| = 1$ e $\langle \tilde{X}, \nabla \tilde{\rho}(\tilde{\gamma}(a)) \rangle = 0$ Utilizando o teorema de comparação do hessianos, concluímos que

$$\text{Hess} \rho(x)(X, X) \geq \|X\|^2 C_b(\rho(x)). \tag{1.28}$$

□

Capítulo 2

Princípio do Máximo do Omori-Yau

Desde o cálculo sabemos que se $u : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função contínua, então u atinge valor máximo em algum ponto $x_0 \in [a, b]$ e ainda, se tivermos $x_0 \in (a, b)$ e a derivada segunda de u contínua em uma vizinhança de x_0 , então

$$u'(x_0) = 0 \text{ e } u''(x_0) \leq 0.$$

No contexto de variedades, substituindo o intervalo $[a, b] \subset \mathbb{R}$ por uma variedade Riemanniana M compacta sem bordo, temos que, dada qualquer função suave $u \in C^2(M)$, existe um ponto x_0 tal que

$$(i) \ u(x_0) = u^*; \quad (ii) \ |\nabla u(x_0)| = 0; \quad (iii) \ \Delta u(x_0) \leq 0$$

onde, $u^* = \sup_M u < \infty$.

Quando M não é compacta, nem sempre é possível encontrar um ponto $x_0 \in M$ tal que $u(x_0) = u^*$, onde $u : M \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua e $u^* = \sup_M u < \infty$. Se a variedade Riemanniana considerada for o espaço Euclidiano \mathbb{R}^n munido da métrica usual e a função $u : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ limitada superiormente é de classe C^2 , então existe uma sequência $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ em \mathbb{R}^n tal que:

$$(i) \ u(x_k) > u^* - \frac{1}{k}; \quad (ii) \ |\nabla u(x_k)| < \frac{1}{k}; \quad (iii) \ \Delta u(x_k) < \frac{1}{k},$$

para cada $k \in \mathbb{N}$. A demonstração do resultado acima pode ser consultada em [2] e [11].

Retomando este tipo de problema ao contexto de variedades Riemannianas, Omori [7] provou que se M é completa com curvatura seccional limitada inferiormente, então

dada uma função $u \in C^2(M)$ limitada superiormente, existe uma sequência de pontos $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset M$ tal que

$$(i) \ u(x_k) > u^* - \frac{1}{k}; \quad (ii) \ |\nabla u(x_k)| < \frac{1}{K}; \quad (iii) \ \text{Hess } u(x_k)(v, v) < \frac{1}{k}|v|^2, \quad (2.1)$$

para todo $v \in T_{x_k}M$.

Alguns anos depois Shing-Tung Yau simplificou o princípio do máximo para variedades com limitação sobre a curvatura de Ricci substituindo a condição (iii) em (2.1) por $\Delta u(x_k) < 1/k$, $k \in \mathbb{N}$. O princípio do Máximo passa então denominar-se Princípio de Máximo do Omori-Yau.

Uma versão mais atual do Princípio do Máximo de Omori-Yau provado por Pigola, Rigola e Setti, mostra que o princípio do Máximo não depende da limitação das curvaturas. Tal resultado será enunciado e provado a seguir:

2.1 Princípio do Máximo do Omori-Yau

Uma versão mais atual do Princípio do Máximo do Omori-Yau proposto por Pigola, Rigola e Setti, mostra que o princípio do Máximo não depende da limitação das curvaturas. Tal resultado será enunciado e provado a seguir:

Teorema 6. *Seja M^n uma variedade riemanniana e $\psi : M \rightarrow [0, \infty)$ uma função não-negativa de classe C^2 satisfazendo as seguintes condições:*

(a.1) $\psi(x) \rightarrow +\infty$, quando $x \rightarrow +\infty$;

(a.2) $\exists A > 0$ tal que $|\nabla \psi| \leq A\sqrt{\psi}$, fora de um conjunto compacto;

(a.3) $\exists B > 0$ tal que $\Delta \psi \leq B\sqrt{\psi G(\sqrt{\psi})}$, fora de um conjunto compacto.

Onde G é uma função suave no intervalo $[0, +\infty)$ satisfazendo as seguintes condições:

(b.1) $G(0) > 0$;

(b.2) $G'(t) \geq 0$ em $[0, +\infty)$;

(b.3) $\frac{1}{\sqrt{G(t)}} \notin L^1(0, +\infty)$;

$$(b.4) \limsup_{t \rightarrow +\infty} \frac{tG(\sqrt{t})}{G(t)} < +\infty.$$

Então, dada uma função $u \in C^2(M)$ com $u^* = \sup_M u < +\infty$ existe uma sequencia $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset M^m$ tal que

$$(i) u(x_k) > u^* - \frac{1}{k}; \quad (ii) |\nabla u|(x_k) < \frac{1}{k}; \quad (iii) \Delta u(x_k) < \frac{1}{k}.$$

Demonstração. Iniciaremos a demonstração definindo a seguinte função

$$\varphi(t) = e^{\int_0^t \frac{ds}{\sqrt{G(s)}}}.$$

Para uso futuro vejamos algumas relações envolvendo as derivadas de φ

$$\begin{aligned} \varphi'(t) &= e^{\int_0^t \frac{ds}{\sqrt{G(s)}}} \frac{1}{\sqrt{G(t)}} \\ \varphi'(t) &= \frac{\varphi(t)}{\sqrt{G(t)}} \\ e \\ \varphi''(t) &= e^{\int_0^t \frac{ds}{\sqrt{G(s)}}} \frac{1}{\sqrt{G(t)}} \frac{1}{\sqrt{G(t)}} - e^{\int_0^t \frac{ds}{\sqrt{G(s)}}} \frac{G'(t)}{2\sqrt{G(t)}} \frac{1}{G(t)} \\ \varphi''(t) &= \varphi(t) \frac{1}{G(t)} - \varphi(t) \frac{G'(t)}{2G(t)^{\frac{3}{2}}} \end{aligned}$$

Decorre das condições (b.1) e (b.2) que $G(t) > 0$, com $t \in (0, \infty)$ donde segue que

$$\left(\frac{\varphi'(t)}{\varphi(t)}\right)^2 - \frac{\varphi''(t)}{\varphi(t)} = \frac{G'(t)}{2G(t)^{\frac{3}{2}}} \geq 0. \quad (2.2)$$

Fazendo uso das condições satisfeitas por G obtemos

$$\frac{tG(\sqrt{t})}{G(t)} < c \quad (2.3)$$

e portanto

$$\frac{1}{\sqrt{G(t)}} \leq \frac{\sqrt{c}}{\sqrt{tG(\sqrt{t})}}, \quad (2.4)$$

para alguma constante $c > 0$. Diante da desigualdade (2.4) temos

$$\frac{\varphi'(t)}{\varphi(t)} = \frac{1}{\sqrt{G(t)}} \leq \frac{c_1}{\sqrt{tG(\sqrt{t})}} \quad (2.5)$$

onde $c_1 = \sqrt{c}$.

Consideremos agora qualquer função suave $u \in C^2(M)$ com $u^* = \sup_M u < \infty$. Tomemos um ponto $x_0 \in M$ e defina para cada $k \in \mathbb{N}$ a função

$$u_k(x) = \frac{u(x) - u(x_0) + 1}{\varphi(\psi(x))^{\frac{1}{k}}}. \quad (2.6)$$

Aplicando no ponto x_0 obtemos que $u_k(x_0) = \frac{1}{\varphi(\psi(x_0))^{\frac{1}{k}}} > 0$.

Além disso, como $u^* < \infty$ e $\varphi(\psi(x)) \rightarrow \infty$ quando $x \rightarrow \infty$, segue que $\limsup_{x \rightarrow \infty} u_k(x) \leq 0$. Sendo $u_k(x_0) > 0$, temos que u_k atinge um máximo absoluto positivo em algum ponto $x_k \in M$. Procedendo dessa forma, construímos uma sequência $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset M$. Prosseguiremos provando que

$$\limsup_{k \rightarrow \infty} u(x_k) = u^*. \quad (2.7)$$

Sendo $u^* = \sup_M u$, temos que $\exists y \in M$; $u(y) > \sup_M u - \varepsilon$. Pela maximilidade de x_k obtemos

$$\frac{u(x_k) - u(x_0) + 1}{\varphi(\psi(x_k))^{\frac{1}{k}}} \geq \frac{u(y) - u(x_0) + 1}{\varphi(\psi(y))^{\frac{1}{k}}} \quad (2.8)$$

Se $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ está em subconjunto compacto de M , então passando à subsequência se necessário $\{x_{k_j}\}_{j \in \mathbb{N}}$ e fazendo $j \rightarrow \infty$, segue que

$$u(\bar{x}) - u(x_0) + 1 \geq u(y) - u(x_0) + 1,$$

onde $x_k \rightarrow \bar{x}$, quando $j \rightarrow \infty$.

Sendo $\limsup_{k \rightarrow \infty} u(x_k) \geq u(\bar{x})$ e $u(\bar{x}) \geq u(y) > \sup_M u - \varepsilon$, fazendo $\varepsilon \rightarrow 0$ obtemos $\limsup_{k \rightarrow \infty} u(x_k) \geq \sup_M u$. Provando assim a igualdade (2.7) para $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ em um compacto.

Para provar o caso em que $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ está fora de um compacto iremos supor que a igualdade desejada não seja verdadeira, ou seja, suponha que exista um ponto $\hat{x} \in M$ tal que

$$u(\hat{x}) > u(x_k) + \delta, \quad (2.9)$$

para algum $\delta > 0$ e k suficientemente grande.

Utilizando a condição (a.1), onde $\psi(x_k) \rightarrow \infty$ quando $k \rightarrow \infty$ tomemos para cada $k \in \mathbb{N}$ um ponto $\hat{x} \in M$ tal que $\psi(x_k) > \psi(\hat{x})$ implicando em

$$\frac{1}{\varphi(\psi(x_k))^{\frac{1}{k}}} < \frac{1}{\varphi(\psi(\hat{x}))^{\frac{1}{k}}}. \quad (2.10)$$

Das expressões (2.9) e (2.10) obtemos

$$u_k(\hat{x}) = \frac{u(\hat{x}) - u(x_0) + 1}{\varphi(\psi(\hat{x}))^{\frac{1}{k}}} > \frac{u(x_k) - u(x_0) + 1}{\varphi(\psi(x_k))^{\frac{1}{k}}} = u_k(x_k). \quad (2.11)$$

Contradizendo a definição de x_k .

Novamente, consideremos o caso em que $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ está em um subconjunto compacto de M , então passando uma subsequencia se necessário, $x_k \rightarrow \bar{x} \in M$ e sendo

$$\frac{u(x_k) - u(x_0) + 1}{\varphi\psi(x_k)^{\frac{1}{k}}} \geq \frac{u(y) - u(x_0 + 1)}{\varphi(\psi(y))^{\frac{1}{k}}}, \quad \forall y \in M$$

tem-se $u(\bar{x}) \geq u(y)$, $\forall y \in M$. Portanto no ponto \bar{x} temos

$$u(\bar{x}) = u^*, \quad |\nabla u(\bar{x})| = 0 \quad \text{e} \quad \nabla^2 u(\bar{x}) \leq 0$$

Para o caso em que $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ está fora de compacto usaremos que x_k é ponto de máximo para u_k , temos então

$$\nabla u_k(x_k) = 0 \quad \text{e} \quad \nabla^2(x_k) \leq 0.$$

Um cálculo direto apartir de (2.6) nos dá

$$\nabla u_k(x) = \frac{1}{\varphi(\psi(x))^{\frac{1}{k}}} (\nabla u(x) - \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi(x))}{\varphi(\psi(x))} \nabla \psi(x) (u(x) - u(x_0) + 1)). \quad (2.12)$$

Portanto, $\nabla u_k(x_k) = 0$ se e somente se

$$\nabla u(x_k) = \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi(x_k))}{\varphi(\psi(x_k))} \nabla \psi(x) (u(x) - u(x_0) + 1). \quad (2.13)$$

Utilizando (2.5) e a hipótese (a.2) obtemos

$$\begin{aligned} |\nabla u(x_k)| &\leq \frac{1}{k} \frac{c_1}{\sqrt{\psi(x_k)} G(\sqrt{\psi(x_k)})} A \sqrt{\psi(x_k)} |u^* - u(x_0) + 1| \\ |\nabla u(x_k)| &\leq \frac{1}{k} \frac{c_1 A}{\sqrt{G(\sqrt{\psi(x_k)})}} (u^* - u(x_0) + 1). \end{aligned}$$

Observe que $|\mathbf{u}(x_k)| \rightarrow 0$ quando $k \rightarrow \infty$, isto prova a condição (ii).

Novamente pelo fato de x_k ser ponto de máximo de \mathbf{u}_k e da equivalência (2.13) tem-se

$$\begin{aligned}
 \text{Hess } \mathbf{u}_k(x_k)(v, v) &= \langle \nabla_v \nabla \mathbf{u}_k(x_k), v \rangle \\
 &= \langle \nabla_v \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\nabla \mathbf{u}(x_k) - \frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k), v \rangle \\
 &= \langle \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} \nabla_v \nabla \mathbf{u}(x_k) - \frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k + \\
 &\quad + v(\frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}}) (\nabla \mathbf{u}(x_k) - \frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k), v \rangle \\
 &= \langle \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\nabla_v \nabla \mathbf{u} + (\nabla_v (-\frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k)) - \\
 &\quad - \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}+1}} \nabla \mathbf{u}(x_k) - \frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k), v \rangle \\
 &= \langle \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\nabla_v \nabla \mathbf{u} - \frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla_v \nabla \psi_k - \\
 &\quad v(\frac{\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k) - \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}+1}} \langle \nabla \psi_k, v \rangle \nabla \mathbf{u} + \\
 &\quad \frac{1}{k^2} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}+1}} \langle \nabla \psi(x_k), v \rangle (\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k, v \rangle \\
 &= \langle \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\nabla_v \nabla \mathbf{u}(x_k) - \frac{1}{k}(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla_v \nabla \psi_k - \\
 &\quad \frac{1}{k} \langle \nabla \mathbf{u}(x_k), v \rangle \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k - \frac{(\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1)}{k} \langle \frac{\varphi''(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k - \\
 &\quad - \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \nabla \psi_k, v \rangle \nabla \psi_k - \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}+1}} \langle \nabla \psi_k, v \rangle \nabla \mathbf{u} + \\
 &\quad \frac{1}{k^2} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}+1}} \langle \nabla \psi(x_k), v \rangle (\mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1) \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \nabla \psi_k, v \rangle
 \end{aligned}$$

De agora em diante, afim de simplificarmos a notação $\alpha_k = \mathbf{u}(x_k) - \mathbf{u}(x_0) + 1$.

$$\begin{aligned}
 \text{Hess } \mathbf{u}_k(x_k)(v, v) &= \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\text{Hess } \mathbf{u}(x_k)(v, v) - \frac{\alpha_k}{k} (\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) + \\
 &\quad \frac{\varphi''(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \langle \nabla \psi_k, v \rangle^2 - \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla(\psi_k), v \rangle^2 - \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla \psi_k, v \rangle^2)) - \\
 &\quad - \frac{2}{k} \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \langle \nabla \psi, v \rangle \langle \nabla \mathbf{u}, v \rangle.
 \end{aligned}$$

Substituindo (2.13) na última igualdade

$$\begin{aligned}
 \text{Hess } u_k(x_k)(v, v) &= \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\text{Hess } u(x_k)(v, v) - \frac{\alpha_k}{k} \left(\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) + \right. \\
 &\quad \left. \frac{\varphi''(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \langle \nabla \psi_k, v \rangle^2 - \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla(\psi_k), v \rangle^2 - \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla(\psi_k), v \rangle^2 + \right. \\
 &\quad \left. + \frac{2}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \langle \nabla \psi_k, v \rangle^2 \right) \\
 &= \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\text{Hess } u(x_k)(v, v) - \frac{\alpha_k}{k} \left(\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) + \right. \\
 &\quad \left. + \frac{\varphi''(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \langle \nabla \psi_k, v \rangle^2 - \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla(\psi_k), v \rangle^2 + \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla(\psi_k), v \rangle^2 \right)) \\
 &= \frac{1}{\varphi(\psi_k)^{\frac{1}{k}}} (\text{Hess } u(x_k)(v, v) - \frac{\alpha_k}{k} \left(\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) + \right. \\
 &\quad \left. + \left(\frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} - \left(\frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} - \frac{\varphi''(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \right) \langle \psi_k, v \rangle^2 \right)).
 \end{aligned}$$

Assim $\text{Hess } u_k(x_k) \leq 0$ se e somente se

$$\begin{aligned}
 \text{Hess } u(x_k)(v, v) &\leq \frac{\alpha_k}{k} \left(\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) + \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \psi_k, v \rangle^2 - \right. \\
 &\quad \left. - \left(\frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} - \frac{\varphi''(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \right) \langle \psi_k, v \rangle^2 \right).
 \end{aligned}$$

Pela expressão (2.2) e sendo $\frac{\alpha_k}{k} > 0$ segue que

$$\text{Hess } u(x_k)(v, v) \leq \frac{\alpha_k}{k} \left(\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) + \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla \psi_k, v \rangle^2 \right). \quad (2.14)$$

Donde obtemos que

$$\Delta u(x_k) \leq \frac{\alpha_k}{k} \left(\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \Delta \psi_k + \frac{1}{k} \frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)} \|\nabla \psi_k\|^2 \right). \quad (2.15)$$

Combimando a desigualdade (2.5) e a hipótese (a.2) tem-se

$$\frac{\varphi'(\psi_k)^2}{\varphi(\psi_k)^2} \langle \nabla \psi(x_k), v \rangle^2 \leq \frac{c_1^2 A^2}{G(\sqrt{\psi_k})} \|v\|^2, \quad (2.16)$$

para k suficientement grande.

A hipótese (a.3) e a desigualdade (2.5) implicam

$$\frac{\varphi'(\psi_k)}{\varphi(\psi_k)} \text{Hess } \psi_k(v, v) \leq c_1 B \|v\|^2. \quad (2.17)$$

Substituindo as equações (2.16) e (2.17) em (2.14)

$$\text{Hess } u(x_k)(v, v) \leq \frac{\alpha_k}{k} \left(c_1 B + \frac{1}{k} \frac{c_1^2 A^2}{G(\sqrt{\psi_k})} \right) \|v\|^2. \quad (2.18)$$

Observe que $\alpha_k = u(x_k) - u(x_0) + 1$ é limitada, ou seja, existe uma constante $c_2 > 0$ talque $\alpha_k \leq c_2$. Como $\psi_k \rightarrow \infty$ e sendo $G(0) > 0$ e $G'(t) > 0$, então para k suficientemente grande temos $\frac{1}{kG(\sqrt{\psi_k})} < c_3$, onde $c_3 > 0$ é constante.

Portanto,

$$\text{Hess } u(x_k)(v, v) \leq \frac{1}{k} c_2 (c_1 B + c_1^2 A^2 c_3) |v|^2 = \frac{c_4}{k} |v|^2$$

onde, $c_4 = c_2 (c_1 B + c_1^2 A^2 c_3) > 0$

$$\text{Hess } u(x_k)(v, v) \leq \frac{c_4}{k} \|v\|^2, \quad (2.19)$$

obtemos então a seguinte desigualdade

$$\Delta u(x_k) \leq \frac{c_4}{k}. \quad (2.20)$$

Fazendo $k \rightarrow \infty$ finalizamos a demonstração. \square

Exemplo 1. Para uso futuro mostraremos que a função $G(t) = (t+2)^2 (\ln(t+2))^2$ satisfaz as condições i), ii), iii) e iv) do teorema acima.

(i) $G(0) = 2^2 (\ln(2))^2$;

(ii) $G'(t) = 2(t+2)(\ln(t+2))^2 + 2(t+2)\ln(t+2) > 0$, para $t \in [0, +\infty)$;

(iii) $\frac{1}{\sqrt{G(t)}} = \frac{1}{(t+2)\ln(t+2)}$. Integrando, temos

$$\lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b \frac{1}{(t+2)\ln(t+2)} dt \rightarrow +\infty;$$

(iv) $\frac{tG(\sqrt{t})}{G(t)} = \frac{t(\sqrt{t}+2)^2 (\ln(\sqrt{t}+2))^2}{(t+2)^2 (\ln(t+2))^2}$. Para t suficientemente grande temos que

$(\sqrt{t}+2) < (t+2)$, implicando que $\frac{\ln(\sqrt{t}+2)}{\ln(t+2)} < 1$. Assim,

$$\frac{tG(\sqrt{t})}{G(t)} = \frac{t(\sqrt{t}+2)^2 (\ln(\sqrt{t}+2))^2}{(t+2)^2 (\ln(t+2))^2} \rightarrow 1, \text{ quando } t \rightarrow \infty.$$

Portanto, $\limsup_{t \rightarrow \infty} \frac{tG(\sqrt{t})}{G(t)} < \infty$.

O resultado seguinte é uma generalização do teorema (6) dada por Pessoa e Lima em [13].

Teorema 7. *Seja M^m uma variedade Riemanniana completa e assumamos que existe uma função não negativa γ satisfazendo as seguintes propriedades:*

h1) $\gamma(x) \rightarrow +\infty$, quando $x \rightarrow +\infty$;

h2) $\|\nabla\gamma\| \leq A \sqrt[p]{G(\gamma)} \left(\int_0^\gamma \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right)$, fora de um conjunto compacto;

h3) $\Delta\gamma \leq B \sqrt[p]{G(\gamma)} \left(\int_0^\gamma \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right)$, fora de um conjunto compacto;

para certas constantes positivas $A, B > 0$, onde $p \in \mathbb{N}$ é fixado e $G : [0, +\infty) \rightarrow [0, +\infty)$ é uma função suave satisfazendo:

g1) $G(0) > 0$ e $G'(t) \geq 0$;

g2) $\int_0^{+\infty} \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} = +\infty$.

Se $u \in C^2(M)$ é uma função que satisfaz

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{u(x)}{\varphi(\gamma(x))} = 0, \quad (2.21)$$

onde

$$\varphi(t) = \log \left(\int_0^t \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right),$$

então existe uma sequência $x_n \in M$, $n \in \mathbb{N}$ tal que:

i) $\|\nabla u\|(x_n) < \frac{1}{n}$;

ii) $\Delta u(x_n) < \frac{1}{n}$;

para todo $n \in \mathbb{N}$. Se, ao invés de h3) nós assumirmos

h4) $\text{Hess } \gamma(\cdot, \cdot) \leq \sqrt[p]{G(\gamma)} \left(\int_0^\gamma \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right) \langle \cdot, \cdot \rangle$, fora de um conjunto compacto.

No sentido das formas quadráticas, a conclusão de ii) se modifica para

iii) $\text{Hess } u(x_n)(\cdot, \cdot) < \frac{1}{n} \langle \cdot, \cdot \rangle$.

Demonstração. Fixamos uma sequência de números reais positivos $(\varepsilon_n)_{n \in \mathbb{N}}$ tais que, $\varepsilon_n \rightarrow 0$ e consideremos agora uma função $u \in C^2(M)$ que satisfaça (2.21). Defina

$$g_n(x) = u(x) - \varepsilon_n \varphi(\gamma(x)). \quad (2.22)$$

e observe que φ é $C^2(\mathbb{M})$, positiva e vale

$$\varphi(t) \rightarrow +\infty, \text{ quando } t \rightarrow +\infty.$$

Por uma cálculo direto, temos

$$\varphi'(t) = \left[\sqrt[p]{G(t)} \left(\int_0^t \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right) \right]^{-1}, \quad (2.23)$$

$$\varphi''(t) = - \left[\sqrt[p]{G(t)} \left(\int_0^t \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right) \right]^{-2} \left[\frac{G'(t)}{p \sqrt[p]{(G(t))^{p-1}}} \left(\int_0^t \frac{ds}{\sqrt[p]{G(s)}} + 1 \right) + 1 \right]$$

e usando as propriedades satisfeitas por G , concluímos que

$$\varphi''(t) \leq 0. \quad (2.24)$$

É fácil ver que g_n atinge seu supremo em algum ponto $x_n \in M$, para cada $n \in \mathbb{N}$. Segue diretamente da definição de g_n que

$$\nabla g_n(x) = \nabla u(x) - \varepsilon_n \varphi'(\gamma(x)) \nabla \gamma(x).$$

Em particular, nos pontos x_n obtemos

$$\|\nabla u\|(x_n) = \varepsilon_n \varphi'(\gamma(x_n)) \|\nabla \gamma\|(x_n). \quad (2.25)$$

Usando h2) e (2.23), na igualdade acima, teremos

$$\|\nabla u\|(x_n) = \varepsilon_n \varphi'(\gamma(x_n)) \|\nabla \gamma\|(x_n) \leq \varepsilon_n.$$

o que prova i).

Similarmente, a expressão (2.22) combinada com (2.24), implica que

$$\begin{aligned} \text{Hess } g_n(x)(v, v) &= \text{Hess } u(x)(v, v) - \varepsilon_n (\varphi'(\gamma(x)) \text{Hess } \gamma(x)(v, v) - \\ &\quad - \varphi''(\gamma(x)) \langle \nabla \gamma(x), v \rangle^2) \\ &\geq \text{Hess } u(x)(v, v) - \varepsilon_n \varphi'(\gamma(x)) \text{Hess } \gamma(x)(v, v), \end{aligned}$$

para todo v . Usando o fato que x_n é um ponto de máximo de g_n , a hipótese h4) e a inequação (2.23), nos darão

$$\text{Hess } u(x_n)(v, v) \leq \varepsilon_n \varphi'(\gamma(x_n)) \text{Hess } \gamma(x_n)(v, v) \leq \varepsilon_n \langle v, v \rangle. \quad (2.26)$$

Isto prova iii).

Finalmente, se assumirmos que h3) ocorra, obteremos

$$\Delta u(x_n) \leq \varepsilon_n \varphi'(\gamma(x_n)) \Delta \gamma(x_n) \leq \varepsilon_n.$$

O que encerra nossa prova.

□

2.2 Variedade Riemanniana Estocasticamente Completa

Definição 16. *Seja M variedade Riemanniana (não necessariamente completa). O Princípio do Máximo de Omori-Yau Fraco é dito verdadeiro em M se, para qualquer função suave $u \in C^2(M)$ com $u^* = \sup_M u < \infty$, existe uma seqüência de pontos $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset M$ satisfazendo*

$$u(x_k) > u^* - \frac{1}{k} \quad e \quad \Delta u(x_k) < \frac{1}{k}.$$

Seja M variedade Riemanniana completa e $\Delta = \text{div} \circ \text{grad}$ o operador Laplace-Beltrami atuando no espaço $C_0^\infty(M)$ de funções suave de suporte compacto. Relembrando que pela fórmula de Green temos:

$$\int_M (\Delta u)v d\mu = - \int_M \langle \nabla u, \nabla v \rangle.$$

Observe que Δ é simétrica com respeito a μ , podemos então estender a um operador auto-adjunto em $L^2(M, \mu)$. Em geral, esta extensão não pode ser única, mas se M é geodésica completa então a extensão é única, também denotaremos por Δ .

O operador Δ é não-positivo definido, implicando que o seguinte operador $P_t = e^{t\Delta}$ é um operador auto-adjunto limitado em $L^2(M)$ para qualquer $t \geq 0$. A família $\{P_t\}_{t \geq 0}$ é chamado semi-grupo do calor. Para qualquer $f \in L^2(M)$, a função $u(t, x) = P_t f(x)$ é suave em $(0, +\infty) \times M$ e satisfaz a equação do calor.

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \nabla u$$

e a condição inicial

$$u(t, \cdot) \rightarrow f \text{ com } t \rightarrow 0^+ \text{ na norma do } L^2(M).$$

Além disso, existe uma função $p_t(x, y)$ com $t > 0$ e $x, y \in M$ tal que

$$P_t f(x) = \int_M p_t(x, y) f(y) d\mu(y),$$

onde a função $p_t(x, y)$ é chamada núcleo do calor de M .

Definição 17. *Uma variedade Riemanniana M é dita estocasticamente completa se*

$$\int p_t(x, y) dy = 1, \tag{2.27}$$

onde $p_t(x, y)$ é o núcleo do calor com $(x, t) \in M \times (0, +\infty)$.

A condição analítica expressada em (2.27) é equivalente a outras propriedades. A equivalência de estocasticamente completa que utilizaremos no resultado principal deste trabalho é dada por Pigola, Rigoli e Setti em [2] e [12].

Teorema 8. *Seja M variedade Riemanniana. Então as seguintes afirmações são equivalentes:*

1. M é estocasticamente completa,
2. *Pra toda função $u \in C^2(M)$ com $u^* = \sup_M u < +\infty$ existe uma sequência de pontos $\{x_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset M$, para cada $k \in \mathbb{N}$.*

$$u(x_k) > u^* - \frac{1}{k} \quad e \quad \Delta u(x_k) < \frac{1}{k}$$

Capítulo 3

A Curvatura Média de Subvariedades Cilindricamente Limitadas

Neste capítulo apresentaremos resultados para variedades cilindricamente limitadas. Tendo como principal ferramenta O princípio do Máximo de Omori-Yau, na parte (a) do Teorema 9 apresentaremos uma estimativa inferior para a curvatura média de variedades Riemannianas completas cilindricamente limitadas. Na parte (b) dispoemos da versão fraca do Princípio do Máximo de Omori-Yau caracterizada pelo conceito de completude estocástica. Como corolário do resultado principal temos que uma hipersuperfície completa de \mathbb{R}^n , $n \geq 3$, com projeção limitada num subespaço bidimensional não pode ser própria.

Teorema 9. *Seja $\varphi : M^m \rightarrow N^{n-1} \times \mathbb{R}^l$ uma imersão isométrica de uma variedade Riemanniana M completa de dimensão $m \geq l + 1$. Seja $B_N(r)$ bola geodésica de N^{n-1} centrada em p com raio r . Dado $q \in M$, assumimos que curvatura seccional radial K_N da geodésica radial saindo de $p = \pi_N(\varphi(q)) \in N^{n-1}$ são limitadas $K_n \leq b$ na $B_N(r)$. Suponha que*

$$\varphi(M) \subset B_N \times \mathbb{R}^l \tag{3.1}$$

para $r < \min\{inj_N(p), \frac{\pi}{2\sqrt{b}}\}$, onde admitiremos $\frac{\pi}{2\sqrt{b}}$ por $+\infty$ se $b \leq 0$.

a) Se $\varphi : M^m \rightarrow N^{n-l} \times \mathbb{R}^l$ é própria, então

$$\sup_M |H| \geq \frac{m-l}{m} C_b(r). \quad (3.2)$$

b) Se

$$\sup_M |H| < \frac{m-l}{m} C_b(r), \quad (3.3)$$

então M é estocasticamente incompleta.

Demonstração. Defina $\sigma : N^{n-l} \times \mathbb{R}^l \rightarrow [0, +\infty)$ por

$$\sigma(z, y) = \rho_{\mathbb{R}^l}(y) \quad (3.4)$$

onde $\rho_{\mathbb{R}^l}(y) = \|y\|_{\mathbb{R}^l}$ é a função distância da origem em \mathbb{R}^l . Como φ é própria e $\varphi(M) \subset B_N \times \mathbb{R}^l$, então a função $\psi(x) = \sigma(\varphi(x))$ satisfaz a seguinte condição:

$$\psi(x) \rightarrow \infty \text{ quando } \rho_M(x) = \text{dist}_M(q, x) \rightarrow \infty, \quad (3.5)$$

pois sendo $\varphi(x)$ própria e $\rho_M(x) \rightarrow \infty$ obtemos $d_{M \times \mathbb{R}^l}(\varphi(x)) \rightarrow \infty$ com $\varphi(x) = (\varphi_1(x), \varphi_2(x)) \in B_N \times \mathbb{R}^l$. Como $\varphi_1(x) \in B_N(r)$ e $\varphi_2(x) \in \mathbb{R}^l$ segue-se então

$$\rho_{\mathbb{R}^l}(\varphi_2(x)) \rightarrow \infty, \text{ quando } \rho_M(x) = \text{dist}_M(q, x) \rightarrow \infty,$$

onde $\psi(x) = \rho_2(x)$.

Lembrando que

$$\text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x)) = \text{grad}^M \psi(x) + (\text{grad}^M \psi(x))^\perp,$$

temos que

$$|\text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x))| \geq |\text{grad}^M \psi(x)|.$$

Assim, fora de conjunto compacto teremos

$$|\text{grad}^M \psi(x)| \leq |\text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x))| = |\text{grad}^{\mathbb{R}^l} \rho_{\mathbb{R}^l}| = 1 \leq \sqrt{\psi(x)}. \quad (3.6)$$

Para calcular $\Delta_M \psi$ iniciaremos tomando as bases $\{\partial/\partial\rho_N, \partial/\partial\theta_2, \dots, \partial/\partial\theta_{n-l}\}$ de TN e $\{\partial/\partial\rho_{\mathbb{R}^l}, \partial/\partial\gamma_2, \dots, \partial/\partial\gamma_l\}$ de $T\mathbb{R}^l$ ortonormais em $x \in M$. Então, escolhemos uma base ortonormal $\{e_1, \dots, e_m\}$ para $T_x M$ como segue

$$e_i = \alpha_i \frac{\partial}{\partial\rho_N} + \sum_{j=2}^{n-l} a_{ij} \frac{\partial}{\partial\theta_j} + \beta_i \frac{\partial}{\partial\rho_{\mathbb{R}^l}} + \sum_{t=2}^l b_{it} \frac{\partial}{\partial\gamma_t},$$

onde $\alpha_i^2 + \sum_{j=2}^{n-1} \alpha_{ij}^2 + \beta_i^2 + \sum_{t=2}^l b_{it}^2 = 1$.

Portanto, temos

$$\begin{aligned} \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x))(e_i, e_i) &= \text{Hess}_{\mathbb{R}^l} \rho_{\mathbb{R}^l}(\pi_{\mathbb{R}^l} e_i, \pi_{\mathbb{R}^l} e_i) \\ &= \sum_{t=2}^l b_{it}^2 \text{Hess}_{\mathbb{R}^l} \rho_{\mathbb{R}^l} \left(\frac{\partial}{\partial \gamma_t}, \frac{\partial}{\partial \gamma_t} \right), \end{aligned}$$

onde $\pi_{\mathbb{R}^l}$ denota a projeção ortonormal sobre \mathbb{R}^l . Sendo \mathbb{R}^l um espaço de curvatura seccional constante $k = 0$ e $\rho_{\mathbb{R}^l}$ a função distância para a origem em \mathbb{R}^l então pela igualdade (1.25) segue que

$$\text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l}(e_i, e_i) = \sum_{t=2}^l b_{it}^2 C_k(\rho(\varphi(x))) = \frac{1}{\rho(\varphi(x))} \sum_{t=2}^l b_{it}^2.$$

Sendo $\sum_{t=2}^l b_{it}^2 \leq 1$, obtemos

$$\text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x))(e_i, e_i) \leq \frac{1}{\psi(x)}. \quad (3.7)$$

Temos que $\psi(x) \rightarrow \infty$ quando $\rho_M(x) = \text{dist}_M(q, x) \rightarrow \infty$, de onde decorre que $\sqrt{\psi(x)G(\sqrt{\psi(x)})} \rightarrow +\infty$, onde $G(t) = (t+2)^2(\ln(t+2))^2$ satisfaz as condições i), ii), iii) e iv) do Teorema 9 como já provado no exemplo (1).

Assim, fora de um compacto podemos assumir que

$$|\vec{H}|(x) = m|H|(x) \leq \sqrt{\psi(x)G(\sqrt{\psi(x)})}. \quad (3.8)$$

Caso contrário, $\sup_M |H| = +\infty$ e não há nada para provar.

Fora de um compacto temos também

$$\frac{1}{\psi(x)} \leq \sqrt{\psi(x)G(\sqrt{\psi(x)})}. \quad (3.9)$$

Combinando a igualdade (1.15) e a desigualdades (3.7) obtemos

$$\begin{aligned} \Delta_M \psi(x) &= \sum_{i=1}^m \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x))(e_i, e_i) + \langle \text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \sigma(\varphi(x)), \vec{H}(x) \rangle \\ &\leq \frac{m}{\psi(x)} + m|H|(x). \end{aligned}$$

Segue de (3.8) e (3.9) que

$$\Delta_M \psi(x) \leq (m+1) \sqrt{\psi(x)G(\sqrt{\psi(x)})}. \quad (3.10)$$

Observe que ψ satisfaz as condições (a.1), (a.2) e (a.3) do teorema 6. Agora defina $\rho : \mathbb{N}^{n-1} \times \mathbb{R}^l \rightarrow \mathbb{R}$ como sendo a função distância para \mathbf{p} em \mathbb{N}^{n-1} , ou seja,

$$\rho(\mathbf{z}, \mathbf{y}) = \rho_{\mathbb{N}}(\mathbf{z}) = \text{dist}_{\mathbb{N}}(\mathbf{p}, \mathbf{z}).$$

Defina ainda $\mathbf{u} : M^m \rightarrow \mathbb{R}$ por

$$\mathbf{u}(\mathbf{x}) = \rho(\varphi(\mathbf{x})).$$

Temos $\varphi(M) \subset B_{\mathbb{N}}(r) \times \mathbb{R}^l$, o que implica em $\mathbf{u}^* = \sup_M \mathbf{u} \leq r < \infty$. Portanto, pelo teorema (6) existe uma sequência $\{\mathbf{x}_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset M^m$ talque

$$\mathbf{u}(\mathbf{x}_k) > \mathbf{u}^* - \frac{1}{k}; \quad |\text{grad } \mathbf{u}|(\mathbf{u}_k) < \frac{1}{k}; \quad \Delta \mathbf{u}(\mathbf{x}_k) < \frac{1}{k}.$$

Podemos então escrever

$$\frac{1}{k} > \Delta \mathbf{u}(\mathbf{x}_k) = \sum_{i=1}^m \text{Hess}_{\mathbb{N} \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(\mathbf{x}_k))(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_i) + \langle \text{grad}^{\mathbb{N} \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(\mathbf{x}_k)), \vec{H}(\mathbf{x}_k) \rangle \quad (3.11)$$

onde, $\{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_m\}$ é uma base ortonormal para $T_{\mathbf{x}_k} M$.

Sejam $\{\frac{\partial}{\partial \rho_{\mathbb{N}}}, \frac{\partial}{\partial \theta_2}, \dots, \frac{\partial}{\partial \theta_{n-1}}\}$ base ortonormal para $T\mathbb{N}$ e $\{\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_l\}$ coordenadas usuais para \mathbb{R}^l . Assim, escolha uma base ortonormal para $T_{\mathbf{x}_k} M$ como segue

$$\mathbf{e}_1 = \alpha_i \frac{\partial}{\partial \rho_{\mathbb{N}}} + \sum_{j=2}^{n-1} a_{ij} \frac{\partial}{\partial \theta_j} + \sum_{t=1}^l c_{it} \frac{\partial}{\partial \mathbf{y}_t} \quad (3.12)$$

onde, $\alpha_i + \sum_{j=2}^{n-1} a_{ij}^2 + \sum_{t=1}^l c_{it}^2 = 1$.

Temos por hipótese $K_{rad}^{\mathbb{N}} \leq b$ em $B_{\mathbb{N}}(r)$. Utilizando o Teorema 5, um cálculo direto nos dá

$$\text{Hess}_{\mathbb{N} \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(\mathbf{x}))(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_i) = \text{Hess}_{\mathbb{N}} \rho_{\mathbb{N}}(z(\mathbf{x}_k))(\pi_{T\mathbb{N}} \mathbf{e}_i, \pi_{T\mathbb{N}} \mathbf{e}_i) \quad (3.13)$$

$$= \sum_{j=2}^{n-1} \text{Hess}_{\mathbb{N}} \rho_{\mathbb{N}}(z(\mathbf{x}_k))\left(\frac{\partial}{\partial \theta_j}, \frac{\partial}{\partial \theta_j}\right) \quad (3.14)$$

$$\geq \sum_{j=2}^{n-1} a_{ij}^2 C_b(r) \quad (3.15)$$

$$= (1 - \alpha_i^2 - \sum_{t=1}^l c_{it}^2) C_b(r), \quad (3.16)$$

onde π_{TN} denota a projeção ortogonal em TN . Portanto,

$$\sum_{i=1}^m \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l}(\varphi(x_k))(e_i, e_i) \geq (m - \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 - \sum_{i,t=1}^{m,l} c_{ij}^2) C_b(r). \quad (3.17)$$

Em x_k , temos

$$\text{grad}(u_{x_k}) = \text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(x_k)) - (\text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(x)))^\perp.$$

Sendo $\{\frac{\partial}{\partial \rho_N}, \frac{\partial}{\partial \theta_2}, \dots, \frac{\partial}{\partial \theta_{n-1}}\}, \{\frac{\partial}{\partial y_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial y_l}\}$ bases ortonormais para TN e TR^l respectivamente e $|\text{gradu}|(x_k) < \frac{1}{k}$, então

$$|\text{grad } u|^2(x_k) = \sum_{i=1}^m \langle \frac{\partial}{\partial \rho_N}, e_i \rangle^2 = \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 < \frac{1}{k^2}. \quad (3.18)$$

Sendo

$|\text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \rho| = |\text{grad}^N \rho_N| = 1$ e $\langle \text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(x_k)), \vec{H}(x_k) \rangle \geq -|\text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(x_k))| |\vec{H}(x_k)|$, segue que

$$\langle \text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} \rho(\varphi(x_k)), \vec{H}(x_k) \rangle \geq -m \sup_M |H|. \quad (3.19)$$

Apartir de (3.11), (3.17) e (3.19) obtemos

$$\frac{1}{k} > (m - \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 - \sum_{i,t=1}^{m,l} c_{ij}^2) C_b(r) - m \sup_M |H|. \quad (3.20)$$

A desigualdade (3.20) combinada com (3.18) implicam

$$\frac{1}{k} > (m - \frac{1}{k^2} - \sum_{i,t=1}^{m,l} c_{ij}^2) C_b(r) - m \sup_M |H|,$$

donde segue que

$$\frac{1}{k} + \frac{C_b(r)}{k^2} + m \sup_M |H| > (m - \sum_{i,t=1}^{m,l} c_{ij}^2) C_b(r). \quad (3.21)$$

Observe agora que

$$|\text{grad}^M(y_t \circ \varphi)|^2 = \sum_{i=1}^m \langle \text{grad}^M(y_t \circ \varphi), e_i \rangle^2 \quad (3.22)$$

$$= \sum_{i=1}^m \langle \text{grad}^{N \times \mathbb{R}^l} y_t, e_i \rangle^2 \quad (3.23)$$

$$= \sum_{i=1}^m \langle \frac{\partial}{\partial y_t}, e_i \rangle^2 \quad (3.24)$$

$$= \sum_{i=1}^m c_{it}^2. \quad (3.25)$$

Temos ainda que $|\text{grad}(\mathbf{y}_t \circ \varphi)|^2 \leq |\text{grad}^{\mathbb{R}^l}(\mathbf{y}_t)|^2$, desde modo

$$\sum_{i,t} c_{i,t}^2 = \sum_{t=1}^l |\text{grad}(\mathbf{y}_t \circ \varphi)|^2 \leq \sum_{t=1}^l |\text{grad} \mathbf{y}_t|^2 = l.$$

Assim,

$$m - \sum_{i,t} c_{i,t}^2 \geq m - l,$$

que por sua vez implica em

$$\frac{1}{k} + \frac{C_b(r)}{k^2} + m \sup_M |H| > (m - l)C_b(r).$$

Fazendo $k \rightarrow \infty$, segue-se

$$m \sup_M |H| \geq (m - l)C_b(r).$$

Concluimos então a prova da primeira parte do Teorema 9. Para provar a segunda parte do teorema faremos uso do Teorema 8.

Suponha M variedade Riemanniana estocasticamente completa. Defina $g : N^{n-l} \times \mathbb{R}^l \rightarrow \mathbb{R}$ por

$$g(z, \mathbf{y}) = \bar{g}(z) = \phi_b(\rho_N(z))$$

onde

$$\phi_b(t) = \begin{cases} 1 - \cos(\sqrt{bt}) & \text{se } b > 0, t < \pi/2\sqrt{b} \\ t^2 & \text{se } b = 0, \\ \cosh(\sqrt{-bt}) & \text{se } b < 0. \end{cases}$$

Vejamos as seguintes relações que nos serão úteis e que envolvem as derivadas de ϕ_b .

$$\phi_b'(t) = \begin{cases} \sqrt{b}\text{sen}(\sqrt{bt}) & \text{se } b > 0, t < \pi/2\sqrt{b} \\ 2t & \text{se } b = 0, \\ \sqrt{-b}\text{senh}(\sqrt{-bt}) & \text{se } b < 0. \end{cases}$$

e

$$\phi_b''(t) = \begin{cases} b\cos(\sqrt{bt}) & \text{se } b > 0, t < \pi/2\sqrt{b} \\ 2 & \text{se } b = 0, \\ -b\cosh(\sqrt{-bt}) & \text{se } b < 0. \end{cases}$$

Assim,

$$\phi_b'(t)C_b(t) = \begin{cases} b\cos(\sqrt{bt}) & \text{se } b > 0, t < \pi/2\sqrt{b} \\ 2 & \text{se } b = 0, \\ -b\cosh(\sqrt{-bt}) & \text{se } b < 0. \end{cases}$$

Donde segue

$$\phi_b''(r_k) - \phi_b' C_b(r_k) = 0. \quad (3.26)$$

Como $\varphi(M) \subset B_N(r) \times \mathbb{R}^l$, temos então que $f = g \circ \varphi$ é uma função suave limitada em M . Assim existe uma sequência de pontos $\{x_k\}$ em M tal que

$$f(x_k) > f^* - 1/k \quad \text{e} \quad \Delta f(x_k) < 1/k.$$

Para $k \geq 1$, onde $f^* = \sup_M f \leq \phi_b(r) < \infty$. Procedendo como na demonstração da primeira parte do teorema e utilizando o lema ?? encontraremos

$$\begin{aligned} \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l} g(\varphi(x_k)) &= \text{Hess}_N \bar{g}(z\varphi_1(x_k))(\pi_{TN} e_i, \pi_{TN} e_i) \\ &= \text{Hess}_N \phi_b(\rho_N(\varphi_1(x_k))) \\ &= \phi_b''(r_k) \langle \text{grad}_{N \times \mathbb{R}^l}, e_i \rangle^2 + \phi_b'(r_k) \sum_{j=2}^{n-1} a_{ij}^2 \text{Hess}_N \rho_N(\varphi_1(x_k)) \left(\frac{\partial}{\partial \theta_j}, \frac{\partial}{\partial \theta_j} \right) \\ &= \phi_b''(r_k) \alpha_i^2 + \phi_b'(r_k) \sum_{j=2}^{n-1} a_{ij}^2 \text{Hess}_N \rho_N(\varphi_1(x_k)) \left(\frac{\partial}{\partial \theta_j}, \frac{\partial}{\partial \theta_j} \right) \\ &\geq \phi_b''(r_k) \alpha_i^2 + \phi_b'(r_k) C_b(r_k) \sum_{j=2}^{n-1} a_{ij}^2 \\ &= \phi_b''(r_k) \alpha_i^2 + \phi_b'(r_k) C_b(r_k) \left(1 - \alpha_i^2 - \sum_{t=1}^l c_{it}^2 \right). \end{aligned}$$

Da igualdade (3.26) temos

$$\text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l} g(\varphi(x_k))(e_i, e_i) \geq \phi_b'(r_k) C_b(r_k) \left(1 - \sum_{t=1}^l c_{it}^2 \right) \quad (3.27)$$

onde, $r_k = \rho_N(\varphi_1(x_k))$.

A desigualdade (3.27) combinada com (1.15) implicam

$$\begin{aligned} \text{Hess}_M(f)(e_i, e_i) &= \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l}(g)(e_i, e_i) + \langle \text{grad}_{N \times \mathbb{R}^l} g, \alpha(e_i, e_i) \rangle \\ &= \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l}(g)(e_i, e_i) + \phi_b'(r_k) \langle \text{grad}_{N \times \mathbb{R}^l} \rho_N, \alpha(e_i, e_i) \rangle \\ &\geq \phi_b'(r_k) C_b(r_k) \left(1 - \sum_{t=1}^l c_{it}^2 \right) + \phi_b'(r_k) \langle \text{grad}_{N \times \mathbb{R}^l} \rho_N, \alpha(e_i, e_i) \rangle. \end{aligned}$$

Portanto,

$$\begin{aligned} \frac{1}{k} > \Delta f(x_k) &= \sum_i^m \text{Hess}_{N \times \mathbb{R}^l} g(e_i, e_i) + \langle \text{grad}_{N \times \mathbb{R}^l} g, \vec{H} \rangle \\ &\geq \phi_b'(r_k) C_b(r_k) \left(m - \sum_{it} c_{it}^2 \right) + \phi_b'(r_k) \langle \text{grad}_{N \times \mathbb{R}^l} \rho_N, \vec{H} \rangle \\ &\geq \phi_b(r_k) \left((m-1) C_b(r_k) - m \sup |H| \right). \end{aligned}$$

Sendo o $\lim_{k \rightarrow \infty} \phi'_b(r_k) > 0$, fazendo $k \rightarrow \infty$ temos

$$\sup_M |H| \geq \frac{m-l}{m} C_b(r).$$

□

Corolário 3. *Seja $\varphi : M^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma hipersuperfície completa com curvatura média H . Se $\varphi(M) \subset B_{\mathbb{R}^2}(r) \times \mathbb{R}^{n-2}$ e $\sup_M |H| < 1/(n-1)r$, então φ não é própria.*

Demonstração. Suponha que φ seja própria. Podemos então escrever $\varphi : M^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^{n-2}$, sendo $K_{\mathbb{R}^2}^{\text{rad}} = 0$ em $B_{\mathbb{R}^2}(r)$, segue do teorema (9) que

$$\sup_{M^{n-1}} |H| \geq \frac{(n-1) - (n-2)}{n-1} \frac{1}{r} = \frac{1}{n-1} \frac{1}{r},$$

o que contradiz as hipóteses do corolário.

□

Referências Bibliográficas

- [1] Alías, L.J., Bessa, G.P., Dajczer, M. - *The mean curvature of cylindrically bounded submanifolds*. *Mathematische Annalen*, v. 345, 367-376, 2009.
- [2] Alías, J.L., Rigoli, M. - *An introduction to the Omori-Yau Maximum Principle and its Applications*. XVI Escola de Geometria Diferencial. São Carlos: RiMa, 2010.
- [3] Bessa, G.P., Montenegro, J.F. - *Mean time and isoperimetric inequalities for minimal submanifolds of $\mathbb{N} \times \mathbb{R}$* . *Bulletin of the London Mathematical Society* (print), v. 41, 242-252, 2009.
- [4] Colding, T., Minicozzi, W. - *The Calabi-Yau conjectures for embedded surfaces*. *Annals of Math*, v. 161, 727 - 758, 2005.
- [5] Calabi, E. - *Problems in Differential Geometria*. (S. Kobayashi and J. Eells, Jr., eds.) Proc. of the United States-Japan Seminar in Differential Geometry, Kioto, Japan, 1965, Nippon Hyoronsha Co. Ltd., Tokyo (1966) 170.
- [6] do Carmo, M. P. - *Geometria Riemanniana*. Projeto Euclides - IMPA, 2008.
- [7] Omori, H. - *Isometric immersions of Riemannian manifolds*. *J. Math. Soc. Japan*, v. 19, 205-214, 1967.
- [8] Jorge, L., Xavier, F. - *A complete minimal surface in \mathbb{R}^3 between two parallel planes*. *Annals of Math*, v. 112, 203-206, 1980.
- [9] Markvorsen, S., Min-Oo, M. - *Global Riemannian Geometry: Curvature and Topology*. Birkhäuser, 2003.
- [10] Nadirashvili, N. - *Hadamard's and Calabi-Yau's conjectures on negatively curved and minimal surfaces*. *Invent Math*, v. 126, 457-465, 1996.

-
- [11] Pigola, S., Rigoli, M., Setti, A. - *Maximum Principle on Riemannian Manifolds and Applications*. Memoirs Amer. Math, v. 822, 2005.
- [12] Pigola, S., Rigoli, M., Setti, A. - *A remark on the maximum principle and stochastic completeness*. Proc. Amer. Math, v. 131, 1283-1288, 2003.
- [13] Pessoa, L. F. - *Algumas versões e aplicações do princípio do máximo de Omori-yau*. Dissertação-UFPI, 2011.